

ศักยภาพและการประยุกต์ใช้งานเครื่องมือวัดการแทรกสอดพลาสโมนิก The Potential and Applications of Plasmonics Interferometry

ดร.ชัชวาล ศรีภักดี

งานวิจัยนี้ได้รับทุนสนับสนุนจากงบประมาณเงินรายได้ประจำปีงบประมาณ พ.ศ. 2562 คณะวิทยาศาสตร์และเทคโนโลยี มหาวิทยาลัยเทคโนโลยีราชมงคลพระนคร



This research is funded by Faculty of Science and Technology Rajamangala University of Technology Phra Nakhon Year 2019



ชื่อเรื่อง : ศักยภาพและการประยุกต์ใช้งานเครื่องมือวัดการแทรกสอดพลาสโมนิก ผู้วิจัย : ดร. ชัชวาล ศรีภักดี ปีที่ทำการวิจัย : 2562

บทคัดย่อ

การวิจัยนี้ได้ศึกษาการออกแบบเครื่องมือการแทรกสอดพลาสโมนิกโดยประยุกต์ใช้วงแหวนสั่น พ้องแพนด้าระดับไมครอน เอนแทงเกิลโฟตอนที่เกิดจากกระบวนการผสมคลื่นสี่โมดในวงแหวนสั่นพ้อง และเทคนิคการแยกลำแสงแบบควอนตัมตามปรากฏการณ์ฮอง อู แมนเดล ที่บริเวณรอยต่อระหว่างท่อ นำคลื่นและวงแหวนสั่นพ้องแพนด้า นำไปสู่การวัดสัญญาณความพ้องกันของโฟตอนที่เครื่องวัด สัญญาณ การแทรกสอดของแสงบริเวณด้านบนจากโมดกระซิบที่ศูนย์กลางของวงแหวนสั่นพ้องได้ เหนี่ยวนำให้เกิดคลื่นอนุภาคพลาสโมนิกขึ้นที่ชั้นผิวนอกของวงแหวนที่ฉาบด้วยทองคำบางระดับนาโน ซึ่งสามารถนำไปประยุกต์และวิเคราะห์จำแนกชนิดของอนุภาคระดับไมครอนได้ พบว่าประสิทธิภาพ ของเครื่องมือการแทรกสอดพลาสโมนิกมีค่าปัจจัยคุณภาพในระดับ 10⁴ ซึ่งเหมาะสมกับการนำไป ประยุกต์ใช้ทางด้านชีววิทยาโมเลกุลได้



คำสำคัญ: วงแหวนสั่นพ้องระดับไมครอน , การแทรกสอดพลาสโมนิก

Title : The Potential and Applications of Plasmonics Interferometr : Dr. Chatchawal Sripakdee

Researcher

Year of research : 2019

Abstract

In this research, the design of plasmonics interference using micro PANDA ring resonator as the source of single photon and entangled photon generation from the four-wave mixing process was studied. The coincidence of photons from Hong Ou Mandel effect between a wave guide and a micro PANDA ring resonator layer was detected. The whispering gallery mode of interference at the central top inducing the plasmonics signals at the outer nano gold coating PANDA layer was used to analyze from micro particles. Its quality factor was found at 10⁶ of order magnitude and became appropriately to apply this plasmonics interference to be biosensor.



Keywords: Micro Ring Resonator, Plasmonics Interference

กิตติกรรมประกาศ

รายงานการวิจัยฉบับนี้สำเร็จลุล่วงไปได้ เนื่องจากผู้วิจัยได้รับความกรุณาช่วยเหลืออย่างดียิ่ง จากบุคคลที่ให้การสนับสนุนในด้านต่างๆ ดังนี้

ขอขอบคุณ คุณปนิก เจนทรทิน ในการจัดพิมพ์ต้นฉบับและจัดทำรายงานและรูปเล่มงานวิจัย ขอขอบคุณ ผศ.ดร ธานินทร์ ปัจจุโส ที่ได้ช่วยออกแบบระบบและทดสอบเครื่องมือวัดสัญญาณ ต่างๆที่เกี่ยวข้อง

สุดท้ายขอขอบคุณคณะวิทยาศาสตร์และเทคโนโลยี มหาวิทยาลัยเทคโนโลยีราชมงคลพระนคร ที่สนับสนุนเงินทุนการวิจัย

ดร. ชัชวาล ศรีภักดี

สารบัญ

บทคัดย่อภาษาไทย			
บทคัดย่อภาษาอังกฤษ			В
กิตติกรรมประกาศ			С
บัญชีภาพประกอบ 🧁			Е
บทที่	1	บทนำ	1
	1.1	ความเป็นมาและความสำคัญของปัญหา	1
	1.2	วัตถุประสงค์ของโครงการวิจัย	1
	1.3	ขอบเขตของโครงการวิจัย	1
	1.4	ทฤษฎี สมมุติฐาน และกรอบแนวความคิดของโครงการวิจัย	1
	1.5	ประโยชน์ที่คาดว่าจะได้รับ	1
บทที่	2	เอกสารและงานวิจัยที่เกี่ยวข้อง	2
	2.1	วงแหวนสั่นพ้องแพนด้า	2
	2.2	ทฤษฎีควอนตัมของแสง	3
	2.3	ปรากฏการณ์ ฮอง - อู – แมนเดล	19
บทที่	3	วิธีดำเนินการวิจัย	24
	3.1	ลำดับขั้นการวิจัย	24
	3.2	การแทรกสอดเชิงแสงแบบควอนตัม	24
	3.3	การกล้ำของคลื่นที่แผ่ในท่อนำคลื่นแบบสั่นพ้อง	32
	3.4	การออกแบบวงแหวนสั่นพ้องสำหรับการแทรกสอดพลาสโมนิก	33
บทที่	4	ผลการวิเคราะห์ข้อมูล	34
	4.1	ผลการวิเคราะห์ข้อมูลเบื้องต้น	34
	4.2	ผลการวิเคราะห์ศึกษาประสิทธิภาพของวงแหวนสั่นพ้อง	35
บทที่	5	สรุป อภิปรายผลการวิจัย และข้อเสนอแนะ	36
	5.1	สรุปผล	36
	5.2	ข้อเสนอแนะ	36
บรรณานุกรม			37
ภาคผนวก			38
	ผ.1	นำเสนองานวิจัยแบบโปสเตอร์ เรื่อง Designing and Application	39
		of Plasmonic Interferometry	
ประวัติผู้วิจัย			46

บัญชีภาพประกอบ

รูปที่		หน้า
2.1	แสดงแผนภาพของเครื่องมือโฮโมดาย แสงตัวสั่นเฉพาะที่อยู่ในสถานะโคฮี เรนท์แบบโมดเดี่ยว ค่ากำลังของความต่างกระแสไฟฟ้าถูกวัดโดยเครื่อง วิเวาอ เร็กนไรแร้น	9
2.2	ารเคราะหลเบกตรม ความไม่อิสระของกำลังที่ปกติแล้วที่ขึ้นกับมุมเฟสของการสั่นเฉพาะที่ มี ค่าพารามิเตอร์บีบอัด $r=0.3$ กำลังของสัญญาณรบกวนที่เป็นปกติแล้วมี หน่วยเป็นเดซิเบล (dB) ซึ่งได้มาจากสูตร $10\log_{10}\left<\hat{S}\right>$	11
2.3	กราฟความสัมพันธ์ระหว่างสเปกตรัมกำลังซึ่งขึ้นกับมุมเฟสของการสั่นเฉพาะที่ ค่าพารามิเตอร์การบีบอัด $r = 0.3$ สภาพมองเห็นได้ $\xi = 0.95$ และการ สถแสน $I = 0.2$	13
2.4	ถูงจูแบ <i>L</i> = 0.2 ใดอะแกรมการสูญเสีย สถานะสุญญากาศบีบอัด -3 dB มีค่าการสูญเสีย หลังจากการดูดกลืนระดับการบีบอัดที่สังเกตได้ลดลงเป็น -1.2 dB	14
2.5	แสดงความสัม [ี] พันธ์ระหว่างสเปกตรัมกำลังและประสิทธิภาพการตรวจจับ ζ โดยมีค่าพารามิเตอร์การบีบอัด $r=3$	14
2.6	แสดงความน่าจะเป็นที่โฟตอน 2 อนุภาค เข้าและออกจากตัวแยกลำแสง	20
2.7	ความสัมพันธ์ระหว่างการหน่วงเชิงเวลาและการเกิดความบังเอิญพร้อมกันของ คู่โฟตอน	22
3.1	เครื่องมือการแทรกสอดของแสงแบบ มาช - เซนเดอร์ (March - Zehnder)	27
3.2	องค์ประกอบของเครื่องมือการแทรกสอดพลาสโมนิก	33
4.1	ความสัมพันธ์ระหว่างความเข้มของสัญญาณส่งผ่านและความยาวคลื่น	34
4.2	ความสัมพันธ์ระหว่างค่าปัจจัยคุณภาพ \mathcal{Q}_c และความกว้างของท่อวงแหวนสั่น พ้อง (RRW) และของท่อนำคลื่น (WGW)	35

บทที่ 1 บทนำ

1.1 ความสำคัญและที่มาของปัญหาที่ทำการวิจัย

การประยุกต์ใช้ความรู้ทางด้านการแทรกสอดของแสง สามารถนำมาสร้างเป็นอุปกรณ์ชนิดใหม่ๆที่ สามารถวัดปริมาณที่เกี่ยวข้องในระดับนาโนจากการแทรกสอดของแสงที่มีประสิทธิภาพ มีความสะดวก และแม่นยำ ประยุกต์ใช้ง่าย

1.2 วัตถุประสงค์ของโครงการวิจัย

เพื่อศึกษาศักยภาพตลอดจนการประยุกต์ใช้งานจากเครื่องมือวัดจากการแทรกสอดของแสงระดับ ไมครอน และมีความแม่นยำในการวัดสัญญาณในระดับนาโน

1.3 ขอบเขตของโครงการวิจัย

ศึกษาและวิเคราะห์จากเครื่องมือการแทรกสอดของแสงจากวงแหวนสั่นพ้องในระดับไมครอนเท่านั้น

1.4. ทฤษฎี สมมุติฐาน (ถ้ามี) และกรอบแนวความคิดของโครงการวิจัย

อันตรกิริยาระหว่างโฟตอนและพลาสโมนิกนำไปสู่การสร้างเครื่องมือการวัดการแทรก สอดของแสงในระดับไมครอนและสามารถวัดด้วยความแม่นยำในระดับนาโนได้

1.5 ประโยชน์ที่คาดว่าจะได้รับ

ด้านวิชาการ ใช้ประกอบการเรียนการสอน ต่อยอดเชิงวิจัย



บทที่ 2 เอกสารและงานวิจัยที่เกี่ยวข้อง

2.1 วงแหวนสั่นพ้องระดับไมครอน

วงแหวนสั่นพ้องระดับไมครอนทำงานบนหลักการของการสะท้อนกลับหมด การแทรกสอดของแสงแบบ เสริม และการกล้ำของแสง โดยที่ผิวสัมผัสบริเวณรอยต่อระหว่างเส้นใยแก้วนำแสงและวงแหวนสั่นพ้อง จะขึ้นอยู่กับค่าคงที่ของการกล้ำ κ และสัมประสิทธิ์การส่งผ่าน t ที่ผิวสัมผัสจะพบว่า $|\kappa|^2 + |t|^2 = 1$ และรัศมีของวงแหวนสั่นพ้อง r ความสัมพันธ์ระหว่างสนามไฟฟ้าที่แผ่ตามเส้นใยแก้วนำแสงระดับ ไมครอน E_{t1} และสนามไฟฟ้าที่แผ่ในวงแหวนสั่นพ้องระดับไมครอน E_{t2} ที่ผิวสัมผัส คือ

$$\begin{pmatrix} E_{t1} \\ E_{t2} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} t & \kappa \\ -\kappa^* & t^* \end{pmatrix} \begin{pmatrix} E_{i1} \\ E_{i2} \end{pmatrix}$$
(1)

โดยที่ * หมายถึง ค่าสังยุคเชิงซ้อนของ κ และ t ตามลำดับ แมทริกซ์มีความสมมาตร ดังนั้น $|\kappa^2|+|t^2|=1$ เพื่อให้แบบจำลองมีความง่ายเราจะเลือกให้ E_{i1} มีค่าเท่ากับ 1 ดังนั้น การวนภายใน วงแหวนสั่นพ้องจะกำหนดโดย

$$E_{i2} = \alpha e^{i\theta} E_{t2} \tag{2}$$

โดย $i = \sqrt{-1}$ และ α คือ ส.ป.ส.การสูญเสียภายในวงแหวน และ $\theta = \omega L/c$ โดยที่ L คือ เส้นผ่าศูนย์กลางของวงแหวน $L = 2\pi r$ และ c คือ ความเร็วเฟสของโมดวงแหวน $c = c_0 / n_{\text{eff}}$ และ $\omega = kc_0$ โดย c_0 คือ อัตราเร็วของแสงในสุญญากาศ ดัชนีหักเหสัมพัทธ์ n_{eff} เขียนได้ในรูป

$$\beta = k \cdot n_{\rm eff} = \frac{2\pi \cdot n_{\rm eff}}{\lambda} \tag{3}$$

โดยที่ eta คือค่าคงที่การแผ่ ซึ่งจะเขียนใหม่ได้เป็น

$$\theta = 4\pi n_{\rm eff} \frac{r}{\lambda}$$

(4)

ซึ่งจะทำให้ได้

$$E_{t1} = \frac{-\alpha + t \cdot e^{-i\theta}}{-\alpha t^* + e^{-i\theta}}$$
$$E_{t2} = \frac{-\alpha \kappa^*}{-\alpha t^* + e^{-i\theta}}$$
$$E_{t2} = \frac{-\kappa}{1 - \alpha t^* e^{-i\theta}}$$

ทำให้หากำลังของการส่งผ่าน ในรูป

$$P_{t1} = |E_{t1}|^{2} = \frac{\alpha^{2} + |t|^{2} - 2\alpha |t| \cos(\theta + \varphi_{t})}{1 + \alpha^{2} |t|^{2} - 2\alpha |t| \cos(\theta + \varphi_{t})}$$
(5)

โดยที่ $t=|t|\exp(iarphi_t)$ ซึ่ง |t| คือ ค่าสูญเสียของการควบ และ $arphi_t$ คือ เฟสของตัวควบ

และกำลังในวงแหวน คือ

$$P_{i2} = |E_{i2}|^2 = \frac{\alpha^2 (1 - |t|^2)}{1 + \alpha^2 |t|^2 - 2\alpha |t| \cos(\theta + \varphi_t)}$$
(6)

ในสภาวะกำทอน $(heta+arphi_{t})=2\pi m$ โดยที่ m เป็นจำนวนเต็ม จึงได้

$$P_{t1} = |E_{t1}|^2 = \frac{(\alpha + |t|)^2}{(1 - \alpha |t|)^2}$$
(7)

และ

$$P_{i2} = |E_{i2}|^2 = \frac{\alpha^2 (1 - |t|^2)}{(1 - \alpha |t|)^2}$$
(8)

ในกรณีมีการควบกล้ำกันอย่างอ่อนๆ และ *λ* □ *δ*λ ทำให้ได้ช่วงครึ่งความกว้างของยอดคลื่นระยะ สูงสุด คือ

$$FWHM = 2\delta\lambda = \frac{\kappa^2 \lambda^2}{\pi L n_{eff}}$$
(9)

พารามิเตอร์ไฟเนส F ของตัวกรองวงแหวนสั่นพ้อง คือ อัตราส่ว[ั]นระหว่าง *FSR* กับความกว้างแถบ ของการสั่นพ้องที่ความยาวค่าหนึ่ง คือ

$$\mathsf{F} = \frac{FSR}{FWHM} = \frac{\Delta\lambda}{2\delta\lambda} = \pi \frac{t}{1-t^2} \approx^{\kappa \Box 1} \frac{\pi}{\kappa^2}$$
(10)

อีกพารามิเตอร์ที่สัมพันธ์กับไฟเนส คือ ปัจจัยคุณภาพ Q ของตัววงแหวนสั่นพ้องซึ่งวัดความคมชัดของ การสั่นพ้อง ซึ่ง คือ อัตราส่วนระหว่างความยาวคลื่นที่ทดลอง กับ ความกว้างของการกำทอน

$$Q = \frac{\lambda}{2\delta\lambda} = \pi \frac{n_{\rm eff}L}{\lambda} \frac{t}{1-t^2} = \frac{n_{\rm eff}L}{\lambda} \mathsf{F}$$
(11)

ซึ่งก็คือ พลังงานที่เก็บสะสมต่อกำลังสูญเสียหารด้วยวัฏจักรเชิงแสง

การส่งเสริมความเข้มของแสงให้ดีขึ้นหรือปัจจัยสร้างเสริม B กำหนดโดย

$$B = \left| \frac{E_{i2}}{E_{i1}} \right|^2 = \left| \frac{-\alpha \kappa^*}{-\alpha t^* + e^{-i\theta}} \right|^2$$
(12)

2.2 ทฤษฎีควอนตัมของแสง

คลื่นแม่เหล็กไฟฟ้าในสุญญากาศ ที่ได้จากสมการคลื่นแม็กซ์เวลล์ มีตัวแทนของสถานะ แบ่งออกเป็น 3 รูปแบบ [1] คือ

 สถานะฟอกค์หรือสถานะจำนวน (Fock or Number states) สถานะแบบนี้มีเวกตอร์เจาะจงและค่าเจาะจงสอดคล้องกัน คือ

$$\hat{a}_{k}^{\dagger}\hat{a}_{k}\left|n_{k}\right\rangle = n_{k}\left|n_{k}\right\rangle \tag{13}$$

โดยที่ $n_k = 1, 2, 3, ..., \infty$ และ ความสัมพันธ์ปกติ คือ

$$\langle n_k | m_k \rangle = \delta_{mn}$$
 (14)

และการดำเนินการต่อ สถานะสุญญากาศ (vacuum state) ซึ่งมีค่าเจาะจง คือ

$$\hat{a}_{k} \left| 0 \right\rangle = 0 \tag{15}$$

ดังนั้น จึงเขียนสถานะที่เหลือให้อยู่ในสถานะสุญญากาศได้เป็น

$$|n_{k}\rangle = \frac{(\hat{a}_{k}^{\dagger})^{n_{k}}}{(n_{k}!)^{1/2}}|0\rangle$$
 (16)

และมีความสัมพันธ์บริบูรณ์ เป็น

$$\sum_{n_k=0}^{\infty} |n_k\rangle \langle n_k| = 1 \tag{17}$$

2. สถานะอาพันธ์ (Coherent states) เวกเตอร์เคทของสถานะนี้เขียนอยู่ในรูป

$$|\alpha\rangle = D(\alpha)|0\rangle \tag{18}$$

โดยที่ตัวดำเนินการกระจัด คือ

$$D(\alpha) = \exp(\alpha \hat{a}^{\dagger} - \alpha^* \hat{a})$$
(19)

โดยที่ $lpha, lpha^*$ เป็นจำนวนเชิงซ้อนและสังยุคของมันตามลำดับ โดยมีค่าเจาะจงสถานะอาพันธ์ คือ

$$\hat{a}|\alpha\rangle = \alpha|\alpha\rangle$$
 (20)

หรือเขียนในรูปเวกเตอร์เคทที่สัมพันธ์กับสถานะจำนวนได้เป็น

$$|\alpha\rangle = \exp(-|\alpha|^2/2) \sum \frac{\alpha^n}{(n!)^{1/2}} |n\rangle$$
(21)

3. สถานะบีบอัด (Squeezed states)

สถานะบีบอัดหาได้จากการทำการบีบอัดสถานะอาพันธ์ โดยใช้ตัวดำเนินการบีบอัด ดังสมการ

$$|\alpha,\zeta\rangle = D(\alpha)S(\zeta)|0\rangle$$
 (22)

โดยที่ตัวดำเนินการบีบอัด คือ

$$S(\zeta) = \exp\left(\frac{\zeta^{*}}{2}\hat{a}^{2} - \frac{\zeta}{2}(\hat{a}^{\dagger})^{2}\right)$$
(23)

โดยที่ ζ,ζ^* เป็นจำนวนเชิงซ้อนและสังยุคของมันตามลำดับ

3.1 การสร้างสถานะสุญญากาศบีบอัด

3.1.1 สถานะบีบอัด

ในบทนี้จะได้ให้มโนทัศน์ของสถานะบีบอัดสุญญากาศ โดยที่สถานะบีบอัดโมดเดี่ยวสามารถลด สัญญาณการรบกวนในควอเดรเจอร์หนึ่งของสนามไฟฟ้าลงได้ในปริภูมิเฟส ทฤษฎีโมดเดี่ยวถูกขยายไปสู่ ทฤษฎีสองโมดซึ่งมโนทัศน์ของควอเดรเจอร์สองโมดที่จะได้เห็นต่อไป สถานะบีบอัดแบบสองโมดนิยาม ว่าเป็นสถานะที่สัญญาณการรบกวนในควอเดรเจอร์แบบสองโมดมีค่าน้อยกว่าสถานะสุญญากาศ

ใช้วิธีการแบบสมดุลแบบโฮโมดายในการสังเกตสถานะสุญญากาศบีบอัด และไม่ใช่สัญญาณ รบกวนในโมดเดี่ยวแต่เป็นสัญญาณรบกวนแบบสองโมดที่ถูกวัดด้วยวิธีโฮโมดาย จึงได้กล่าวถึงทฤษฎี ของวิธีการโฮโมดายในบทนี้ด้วย

3.1.2 ทฤษฎีสนามไฟฟ้าแบบโมดเดียว

สนามไฟฟ้าที่ถูกควอนไทซ์แล้วแบบโมดเดียวในรูปแบบตัวแทนไฮเซนเบิร์ก เขียนแทนด้วย สมการ

$$\hat{E}(z,t) = \frac{1}{2} \left[\sqrt{\frac{2\hbar\omega}{\varepsilon_0 V}} \hat{a} \exp(-i(\omega t - kz)) + \text{h.c.} \right]$$
(24)

โดยที่ ω, k และ V คือ ความถี่เชิงมุม เลขคลื่น และ ปริมาตรโมดของการควอนไทซ์ ตามลำดับ â คือ ตัวดำเนินการทำลายของสนามและสอดคล้องกับความสัมพันธ์การสลับที่

$$[\hat{a}, \hat{a}^{\dagger}] = 1$$
 (25)

สมการ สามารถแปลงให้เป็น

$$\hat{E}(z,t) = \sqrt{\frac{2\hbar\omega}{\varepsilon_0 V}} \Big[\hat{x}_{\phi} \cos(\omega t - kz - \phi) + \hat{x}_{\phi + \pi/2} \sin(\omega t - kz - \phi) \Big]$$
(26)

ด้วยตัวดำเนินการควอเดรเจอร์

$$\hat{x}_{\phi} = \frac{\hat{a}e^{-i\phi} + \hat{a}^{\dagger}e^{i\phi}}{2}$$
(27)

$$\hat{x}_{\phi+\pi/2} = \frac{\hat{a}e^{-i\phi} - \hat{a}^{\dagger}e^{i\phi}}{2i}$$
(28)

ความสัมพันธ์การสลับที่ระหว่างควอเดรเจอร์ทั้งสองนี้ คือ

$$[\hat{x}_{\phi}, \hat{x}_{\phi+\pi/2}] = \frac{i}{2}$$
(29)

ดังนั้น ความสัมพันธ์ของความไม่แน่นอน คือ

$$\left\langle \left(\Delta \hat{x}_{\phi}\right)^{2} \right\rangle \left\langle \left(\Delta \hat{x}_{\phi+/2}\right)^{2} \right\rangle \geq \frac{1}{16}$$
(30)

โดยที่สัญญาณการรบกวนหรือความแปรปรวนของควอเดรเจอร์ คือ

$$\left\langle \left(\Delta \hat{x}_{\phi}\right)^{2}\right\rangle = \left\langle \hat{x}_{\phi}^{2}\right\rangle - \left\langle \hat{x}_{\phi}\right\rangle^{2}$$
(31)

3.1.3 สถานะสุญญากาศแบบโมดเดียว

นิยามของสถานะสุญญากาศ |0
angle คือ

$$\hat{a}|0\rangle = 0 \tag{32}$$

ค่าคาดหมายของสนามไฟฟ้าและกำลังสองของมัน คือ

6

$$\langle 0|\hat{E}|0\rangle = 0 \tag{33}$$

$$\left\langle 0 \left| \hat{E}^2 \right| 0 \right\rangle = \frac{\hbar \omega}{2\varepsilon_0 V} \tag{34}$$

ตามลำดับ ดังนั้นสัญญาณการรบกวนของสนามไฟฟ้าถูกกำหนดโดย

$$\left\langle 0 \left| (\Delta \hat{E})^2 \right| 0 \right\rangle = \frac{\hbar \omega}{2\varepsilon_0 V} \tag{35}$$

ค่าคาดหมายของควอเดรเจอร์ กำลังสองของมัน และสัญญาณการรบกวนควอเดรเจอร์ คือ

$$\left\langle 0 \left| \hat{x}_{\phi} \right| 0 \right\rangle = 0 \tag{36}$$

$$\left\langle 0 \left| \hat{x}_{\phi}^{2} \left| 0 \right\rangle = \frac{1}{4} \right. \tag{37}$$

$$\left\langle 0 \left| \left(\Delta \hat{x}_{\phi} \right)^2 \right| 0 \right\rangle = \frac{1}{4} \tag{38}$$

ตามลำดับ เนื่องจากสถานะสุญญากาศสอดคล้องกับสมการ ดังนั้น สถานะสุญญากาศจึงเป็นสถานะที่มี ความไม่แน่นอนที่มีค่าต่ำสุดเมื่อเทียบกับอีกควอเดรเจอร์หนึ่ง

3.1.4 สถานะบีบอัดแบบโมดเดียว

ทฤษฎีควอนตัมเปิดโอกาสให้กระจายควอเดรเจอร์สัญญาณรบกวนได้ พิจารณาสถานะที่ $\left< (\Delta \hat{x}_{\phi})^2 \right>$ มีค่าน้อยกว่า ¼ ขณะที่ $\left< (\Delta \hat{x}_{\phi+\pi/2})^2 \right>$ มีค่ามากกว่า ¼ สถานะดังกล่าว เรียกว่า สถานะบีบ อัด โดยสถานะบีบอัดโมดเดียว มีนิยามว่า

$$\left|\psi\right\rangle_{s} = \hat{S}_{s}(\eta)\left|0\right\rangle \tag{39}$$

โดยที่ตัวดำเนินการบีบอัดยูนิทารี

$$\hat{S}_{s}(\eta) = \exp\left[\frac{1}{2}\left[\eta^{*}\hat{a}^{2} - \eta(\hat{a}^{\dagger})^{2}\right]\right], \quad \eta = re^{i\theta}$$

$$\tag{40}$$

เรียก r ว่า พารามิเตอร์บีบอัด ตัวดำเนินการบีบอัดมีคุณสมบัติการแปลงที่มีประโยชน์ คือ

s

$$\hat{S}_{s}^{\dagger}(\eta)\hat{a}\hat{S}_{s}(\eta) = \hat{a}\cosh r - \hat{a}^{\dagger}e^{i\theta}\sinh r, \qquad (41)$$

$$\hat{S}_{s}^{\dagger}(\eta)\hat{a}^{\dagger}\hat{S}_{s}(\eta) = \hat{a}^{\dagger}\cosh r - \hat{a}e^{-i\theta}\sinh r \tag{42}$$

โดยค่าคาดหมายของควอเดรเจอร์ x_{ϕ} สำหรับสถานะบีบอัด คือ

$$\left\langle \psi \left| \hat{x}_{\phi} \right| \psi \right\rangle_{s} = 0 \tag{43}$$

$$_{s}\left\langle \psi \left| \hat{x}_{\phi}^{2} \right| \psi \right\rangle_{s} = \frac{1}{4} \left(\cosh 2r - \cos(\theta - 2\phi) \sinh 2r \right)$$
(44)

เมื่อ $\theta = 2\phi$ สัญญาณรบกวนจึงเขียนได้ว่า

$$_{s}\left\langle \psi \left| \hat{x}_{\phi}^{2} \right| \psi \right\rangle_{s} = \frac{1}{4}e^{-2r}$$

$$\tag{45}$$

$$_{s}\left\langle \psi \left| \hat{x}_{\phi+\pi/2}^{2} \left| \psi \right\rangle_{s} = \frac{1}{4} e^{2r}$$

$$\tag{46}$$

สถานะนี้สอดคล้องกับสมการ นั่นคือ สถานะบีบอัดเป็นสถานะหนึ่งที่มีค่าของความไม่แน่นอนต่ำที่สุด และมีสัญญาณรบกวนควอเดรเจอร์ $\left< (\Delta \hat{x}_{_{\phi}})^2 \right>$ มีค่าน้อยกว่าของสถานะสุญญากาศเมื่อ r>0

3.1.5 ทฤษฎีสนามไฟฟ้าแบบสองโมด

สนามไฟฟ้าแบบสองโมดประกอบด้วย $\omega\pm\delta$ สามารถเขียนได้ว่า

$$\hat{E}(z,t) = \frac{1}{2\sqrt{2}} \sqrt{\frac{2\hbar\omega}{\varepsilon_0 V}} \left[\hat{a}_{\omega+\delta} \exp(-i((\omega+\delta)t - kz)) + h.c. \right]$$
(47)

$$+\frac{1}{2\sqrt{2}}\sqrt{\frac{2\hbar\omega}{\varepsilon_0 V}} \left[\hat{a}_{\omega-\delta}\exp(-i((\omega-\delta)t-kz))+h.c.\right]$$
(48)

โดยความสัมพันธ์การสลับที่ของตัวดำเนินการสนาม คือ

$$\left[\hat{a}_{\omega\pm\delta},\hat{a}_{\omega\pm\delta}^{\dagger}\right] = 1, \tag{49}$$

$$\left[\hat{a}_{\omega\pm\delta},\hat{a}_{\omega\mp\delta}^{\dagger}\right] = 0 \tag{50}$$

สมการ สามารถเขียนได้ในรูป

$$\hat{E}(z,t) = \sqrt{\frac{2\hbar\omega}{\varepsilon_0 V}} \Big[\hat{X}(\delta,\phi) \cos(\omega t - kz - \phi) + \hat{X}(\delta,\phi + \pi/2) \sin(\omega t - kz - \phi) \Big]$$
(51)

โดยที่แอมพลิจูดเฟสควอเดรเจอร์แบบสองโมด คือ

$$\hat{X}(\delta,\phi) = \frac{\hat{a}_{\omega+\delta}e^{-i(\delta t+\phi)} + \hat{a}_{\omega+\delta}^{\dagger}e^{i(\delta t+\phi)} + \hat{a}_{\omega-\delta}e^{-i(-\delta t+\phi)} + \hat{a}_{\omega-\delta}^{\dagger}e^{i(-\delta t+\phi)}}{2\sqrt{2}}$$
(52)

$$\hat{X}(\delta,\phi+\pi/2) = \frac{\hat{a}_{\omega+\delta}e^{-i(\delta t+\phi)} - \hat{a}_{\omega+\delta}^{\dagger}e^{i(\delta t+\phi)} + \hat{a}_{\omega-\delta}e^{-i(-\delta t+\phi)} - \hat{a}_{\omega-\delta}^{\dagger}e^{i(-\delta t+\phi)}}{2\sqrt{2}i}$$
(53)

และความสัมพันธ์การสลับที่ระหว่างควอเดรเจอร์แบบสองโมด คือ

$$\left[\hat{X}(\delta,\phi), \hat{X}(\delta,\phi+\pi/2)\right] = \frac{i}{2},\tag{54}$$

และอสมการหลักความไม่แน่นอน คือ

$$\left\langle \left(\Delta \hat{X}\left(\delta,\phi\right)\right)^{2}\right\rangle \left\langle \left(\Delta \hat{X}\left(\delta,\phi+\pi/2\right)\right)^{2}\right\rangle \geq \frac{1}{16}$$
(55)

3.1.6 สถานะบีบอัดแบบสองโมด

เราเคยพิจารณาสถานะสุญญากาศบีบอัดแบบโมดเดียวแล้ว ตอนนี้จะขยายแนวความคิดไปสู่ สถานะสุญญากาศบีบอัดแบบสองโมด โดยนิยาม

$$\left|\psi\right\rangle_{T} = \hat{S}_{T}(\eta)\left|0\right\rangle \tag{56}$$

โดยที่ ตัวดำเนินการการบีบอัดแบบสองโมด $\hat{S}_{ au}$ ถูกกำหนดโดย

$$\hat{S}_{T}(\eta) = \exp(\eta^{*}\hat{a}_{\omega+\delta}\hat{a}_{\omega-\delta} - \eta\hat{a}_{\omega+\delta}^{\dagger}\hat{a}_{\omega-\delta}^{\dagger}) , \quad \eta = re^{i\theta}$$
(57)

ด้วยความสัมพันธ์การสลับที่

$$\left[\eta \hat{a}_{\omega+\delta}^{\dagger} \hat{a}_{\omega-\delta}^{\dagger} - \eta * \hat{a}_{\omega+\delta} \hat{a}_{\omega-\delta}, \hat{a}_{\omega\pm\delta}\right] = -\eta \hat{a}_{\omega\mp\delta}^{\dagger},$$
(58)

ซึ่งทำให้ได้สูตรที่มีประโยชน์มาก คือ

$$\hat{S}_{T}^{\dagger}(\eta)\hat{a}_{\omega\pm\delta}\hat{S}_{T}(\eta) = \hat{a}_{\omega\pm\delta}\cosh r - \hat{a}_{\omega\pm\delta}^{\dagger}e^{i\theta}\sinh r$$
(59)

้ค่าคาดหวังของสัญญาณรบกวนควอเดรเจอร์แบบสองโมดและกำลังสองของมันตามลำดับ คือ

$$_{T}\left\langle \psi \left| \hat{X}(\delta,\phi) \right| \psi \right\rangle_{T} = 0, \tag{60}$$

$$_{T}\left\langle\psi\left|\hat{X}^{2}(\delta,\phi)\right|\psi\right\rangle_{T} = \frac{1}{4}(\cosh 2r - \cos(\theta - 2\phi)\sinh 2r)$$
(61)

สัญญาณรบกวนควอเดรเจอร์แบบสองโมดถูกกำหนดโดย

$$_{T} \langle \psi | (\Delta \hat{X}(\delta, \phi))^{2} | \psi \rangle_{T} = \frac{1}{4} (\cosh 2r - \cos(\theta - 2\phi) \sinh 2r)$$
(62)

เมื่อ $\, heta \,= \, 2 \phi \,$ สัญญาณรบกวนควอเดรเจอร์ คือ

$$_{T}\left\langle \psi \left| \left(\Delta \hat{X}(\delta, \phi) \right)^{2} \right| \psi \right\rangle_{T} = \frac{1}{4}e^{-2r}, \tag{63}$$

$$_{T}\left\langle \psi \left| \left(\Delta \hat{X} \left(\delta, \phi + \pi / 2 \right) \right)^{2} \right| \psi \right\rangle_{T} = \frac{1}{4} e^{2r}, \tag{64}$$

สัญญาณรบกวนควอเดรเจอร์ของสถานะสุญญากาศแบบสองโมด คือ

$$_{T} \langle 0 | (\Delta \hat{X} (\delta, \phi))^{2} | 0 \rangle_{T} = \frac{1}{4},$$
(65)

ดังนั้น $\left\langle \left(\Delta \hat{X}(\delta, \phi)
ight)^2
ight
angle$ มีค่าน้อยกว่ากรณีของสถานะสุญญากาศเมื่อ r>0

3.2 พลศาสตร์ของสนามไฟฟ้าในท่อวงแหวนสั่นพ้องแพนด้า

ให้ $E_{_{in}}$, $E_{_{out}}$ สนามไฟฟ้าขาเข้าและขาออกที่วงแหวนสั่นพ้องแพนด้าตามลำดับ จะได้ ความสัมพันธ์

$$\left|\frac{E_{out}}{E_{in}}\right|^{2} = (1-\gamma)^{2} \left[1 - \frac{\kappa \left[1 - (1-\gamma)^{2} \tau^{2}\right]}{1 + (1-\gamma)^{2} (1-\kappa)\tau - 2(1-\gamma)\sqrt{1-\kappa\tau} \cos\phi}\right]$$
(66)

โดยที่ $\tau = \exp(-\alpha L/2)$ คือ สัมประสิทธิ์การสูญเสียความเข้มในการแผ่วนครบหนึ่งรอบของ สนามไฟฟ้า , *L* คือ ความยาวหรือเส้นรอบวงของวงแหวนแพนด้า , κ คือ สัมประสิทธิ์คู่ควบความเข้ม สนามไฟฟ้าที่บริเวณรอยต่อ และ γ คือ สัมประสิทธิ์คู่ควบการสูญเสียความเข้มสนามไฟฟ้า

3.3 การประยุกต์วิธีโฮโมดายแบบสมดุลกับการสั่นแกว่งเฉพาะที่โมโนโครมาติก

วิธีการโฮโมดายแบบสมดุลเชิงแสงเพื่อวัดสัญญาณรบกวนควอเดรเจอร์ของสัญญาณแสง การ จัดอุปกรณ์ดังรูปที่ 2.1



รูปที่ 2.1 แสดงแผนภาพของเครื่องมือโฮโมดาย แสงตัวสั่นเฉพาะที่อยู่ในสถานะโคฮีเรนท์แบบโมดเดี่ยว ค่ากำลังของความต่างกระแสไฟฟ้าถูกวัดโดยเครื่องวิเคราะห์สเปกตรัม

สัญญาณแสง \hat{a}_{s} ผสมกับตัวแยกลำแสงด้วยตัวสั่นแกว่งโมโนโครมาติกเฉพาะที่ \hat{a}_{LO} ที่อยู่ในสถานะโคฮี เรนท์ เอาท์พุททั้งสอง $\hat{a}_{A,B}$ ถูกตรวจจับด้วยตัวตรวจจับโฟโตดีเทคเตอร์ PD A และ PD B ตามลำดับ และค่ากำลังเสปกตรัมของกระแสไฟฟ้าของแต่ละอันก็สามารถวัดได้ด้วยตัววิเคราะห์สเปกตรัม จาก ความสัมพันธ์อินพุท เอาท์พุทของตัวแยกลำแสง BS สนามไฟฟ้าขาออกสามารถเขียนได้ว่า

$$\hat{a}_{A}(t) = \frac{1}{\sqrt{2}} \{ \hat{a}_{LO}(t) + i\hat{a}_{s}(t) \},$$
(67)

$$\hat{a}_{B}(t) = \frac{1}{\sqrt{2}} \{ i \hat{a}_{LO}(t) + \hat{a}_{s}(t) \},$$
(68)

ตามลำดับ เนื่องจากตัวสั่นเชิงแสงเฉพาะที่ อยู่ในสถานะโคฮีเรนท์ ดังนั้น ตัวดำเนินการการทำลายจึง สามารถเป็นจำนวนเชิงซ้อนได้

$$\hat{a}_{LO}(t) = \alpha e^{-i\omega t}, \tag{69}$$

$$\alpha = |\alpha_{\rm mono}| e^{i\theta} \tag{70}$$

โดยปกติการสถานะสุญญากาศบีบอัดผลิตโดยผลึกไม่เชิงเส้นจะมีการกระจายความถี่ในช่วง $\Delta\omega\!>\!10~{
m MHz}$ อย่างไรก็ตามเราสามารถละทิ้งองค์ประกอบความถี่ของสนามไฟฟ้าสัญญาณอื่น

 $\hat{a}_{_{\omega\pm\delta}}e^{i(\omega\pm\delta)t}$ เนื่องจากตัวแยกสเปกตรัมวัดกำลังของบีตส์ δ ดังนั้น สนามไฟฟ้าของสัญญาณจึง สามารถเขียนได้ว่า

$$\hat{a}_{s}(t) = \hat{a}_{\omega+\delta}e^{-i(\omega+\delta)t} + \hat{a}_{\omega-\delta}e^{-i(\omega-\delta)t}$$
(71)

แทนสมการ และ ลงในสมการ และ จะได้

$$\hat{a}_{A}(t) = \frac{1}{\sqrt{2}} \left(\alpha e^{-i\omega t} + i\hat{a}_{\omega+\delta} e^{-i(\omega+\delta)t} + i\hat{a}_{\omega-\delta} e^{-i(\omega-\delta)t} \right)$$
(72)

$$\hat{a}_{B}(t) = \frac{1}{\sqrt{2}} \left(\alpha e^{-i\omega t} + \hat{a}_{\omega+\delta} e^{-i(\omega+\delta)t} + \hat{a}_{\omega-\delta} e^{-i(\omega-\delta)t} \right)$$
(73)

ความแตกต่างระหว่างกระแสไฟฟ้าระหว่าง PD A และ PD B กำหนดโดย

$$\begin{split} \Delta \hat{I} &= C(a_A^{\dagger}(t)\hat{a}_A(t) - \hat{a}_B^{\dagger}(t)\hat{a}_B(t)) \\ &= iC \Big[\alpha^* \hat{a}_{\omega+\delta} - \alpha \hat{a}_{\omega-\delta}^{\dagger} e^{-i\delta t} + (\alpha^* \hat{a}_{\omega-\delta} - \alpha \hat{a}_{\omega+\delta}^{\dagger} e^{i\delta t}) \Big] \\ &= C \Big| \alpha_{\text{mono}} \Big| \Big[\hat{a}_{\omega+\delta} e^{-i(\delta t + (\theta - \pi/2))} + \hat{a}_{\omega+\delta}^{\dagger} e^{i(\delta t + (\theta - \pi/2))} \\ &+ \hat{a}_{\omega-\delta} e^{-i(-\delta t + (\theta - \pi/2))} + \hat{a}_{\omega-\delta}^{\dagger} e^{i(-\delta t + (\theta - \pi/2))} \Big] \\ &= 2\sqrt{2} \Big| \alpha_{\text{mono}} \Big| \hat{X}(\delta, \theta - \pi/2) \end{split}$$
(74)

โดยที่ ควอเดรเจอร์แบบสองโมด $\hat{X}(\delta, heta)$ นิยามตามสมการ (72) จากทฤษฎีไวเนอร์-ขินท์ไชน์ (Wiener - Khintchine) ฟังก์ชันสเปกตรัมความหนาแน่น $ig\langle \hat{S}_{ ext{mono}}ig
angle$ ของ $\Delta \hat{I}$ นิยามว่า

$$\left\langle \hat{S}_{\text{mono}}(\delta') \right\rangle = \frac{1}{\pi} \int_{-\infty}^{\infty} d\tau \left\langle \Delta \hat{I}(t) \Delta \hat{I}(t+\tau) \right\rangle \cos \delta' \tau$$
 (75)

แทนสมการ (74) ลงในสมการ (75) จะได้

$$\left\langle \hat{S}_{\text{mono}}\left(\delta'\right) \right\rangle = 8(C \mid \alpha_{\text{mono}} \mid)^{2} \left\langle \hat{X}^{2}\left(\delta, \theta - \pi \mid 2\right) \right\rangle \delta(\delta' - \delta)$$
(76)

โดยที่ $\delta(\delta' - \delta)$ คือ ดิแรกเดลต้าฟังก์ชัน ถ้าสนามไฟฟ้าของสัญญาณอยู่ในสถานะสุญญากาศ ดังนั้น สัญญาณรบกวนที่วัดได้ คือ

$$\left\langle \hat{S}_{\text{mono}}(\delta,\theta) \right\rangle_{\text{vac}} = 2C \left| \alpha_{\text{mono}} \right| \right)^2$$
 (77)

้สเปกตรัมกำลังของความต่างกระแสไฟฟ้าซึ่งทำให้ปกติแล้วด้วยระดับสัญญาณรบกวนสุญญากาศ คือ

$$\hat{S}_{\text{mono}} = 4\hat{X}^2(\delta, \theta - \pi/2) \tag{78}$$

ยังพบอีกว่า สัญญาณรบกวนควอเดรเจอร์จากทิศทางต่างๆสามารถวัดได้โดยการเปลี่ยนเฟสของตัวสั่น เฉพาะที่

เมื่อสัญญาณของสถานะ $|\psi
angle$ เป็นสถานะสุญญากาศบีบอัดแบบสองโมด ค่าคาดหวังของ สเปกตรัมกำลังเขียนได้ว่า

$$\langle \psi | \hat{S}_{\text{mono}}(\delta, \theta) | \psi \rangle = \cosh 2r - \cos(\phi - 2\theta + \pi) \sinh 2r$$
 (79)

โดยที่ ϕ คือ เฟสของสนามไฟฟ้าที่ถูกปั๊มเข้ามาในกระบวนการขยายสัญญาณเชิงแสงพาราเมตริก ถ้าไม่ มีการสูญเสียใดๆเกิดขึ้น เราสามารถให้ $\phi = \pi$ รูปที่ 2.2 แสดงความไม่อิสระของกำลังสัญญาณรบกวน ที่ปกติแล้วต่อเฟสของตัวสั่นแกว่งเฉพาะที่ θ เมื่อพารามิเตอร์บีบอัด r = 0.3 การบีบอัดสูงสุด คือ -2.6 dB และการต่อต้านการบีบอัด คือ +2.6 dB สามารถสังเกตได้เมื่อ $\theta = 0$ และ $\theta = \pi / 2$ ตามลำดับ



รูปที่ 2.2 ความไม่อิสระของกำลังที่ปกติแล้วที่ขึ้นกับมุมเฟสของการสั่นเฉพาะที่ มีค่าพารามิเตอร์บีบอัดr=0.3 กำลังของสัญญาณรบกวนที่เป็นปกติแล้วมีหน่วยเป็นเดซิเบล (dB) ซึ่งได้มาจากสูตร $10\log_{10}\left<\hat{S}\right>$

3.4 การเหลื่อมทับกันเชิงปริภูมิของลำแสงสัญญาณกับตัวสั่นเฉพาะที่

ที่ผ่านมาเรายังไม่ได้พิจารณาโมดปริภูมิของสัญญาณแสงและแสงของตัวสั่นแกว่งเฉพาะที่ซึ่ง ในทางแฝงแล้วต้องมีอยู่เช่นเดียวกัน เนื่องจากวิธีโฮโมดายวัดสัญญาณควอเดรเจอร์ของสนามไฟฟ้าของ โมดปริภูมิว่าเป็นของตัวสั่นแกว่งเฉพาะที่ ซึ่งการเหลื่อมซ้อนทับกันเชิงปริภูมิระหว่างสัญญาณแสงและ ตัวสั่นแกว่งเฉพาะที่มีความสำคัญมาก ให้ *ร*ู เป็นการเหลื่อมซ้อนทับกันระหว่างการสั่นเฉพาะที่กับ ลำแสงสัญญาณ ตัวสั่นแกว่งเฉพาะที่แบ่งออกเป็นสองโมด ดังนี้

$$\hat{a}_{LO} = \xi \hat{a}_{LO}^{\Box} + \sqrt{1 - \xi^2} \hat{a}_{LO}^{\bot}, \tag{80}$$

โดยที่ โมดปริภูมิของ $\hat{a}_{LO}^{\scriptscriptstyle \Box}$ มีค่าเช่นเดียวกับลำแสงสัญญาณขณะที่โมดปริภูมิของ $\hat{a}_{LO}^{\scriptscriptstyle \perp}$ ตั้งฉากกับของ ลำแสงสัญญาณ สมการ (66) และสมการ (67) สามารถอนุพัทธ์ต่อไปสู่สองโมด ได้ คือ

$$\hat{a}_{A}^{\Box}(t) = \frac{1}{\sqrt{2}} \left\{ \hat{a}_{LO}^{\Box}(t) + i \hat{a}_{S}^{\Box}(t) \right\},\tag{81}$$

$$\hat{a}_{B}^{\Box}(t) = \frac{1}{\sqrt{2}} \left\{ i \hat{a}_{LO}^{\Box}(t) + \hat{a}_{S}^{\Box}(t) \right\},$$
(82)

$$\hat{a}_{A}^{\perp}(t) = \frac{1}{\sqrt{2}} \left\{ \hat{a}_{LO}^{\perp}(t) + i \hat{a}_{S}^{\perp}(t) \right\},\tag{83}$$

$$\hat{a}_{B}^{\perp}(t) = \frac{1}{\sqrt{2}} \Big\{ i \hat{a}_{LO}^{\perp}(t) + \hat{a}_{S}^{\perp}(t) \Big\}.$$
(84)

ดังนั้น ตัวดำเนินการทำลายของตัวสั่นเฉพาะที่ในส่วนที่ตั้งฉากและส่วนที่ขนานในสถานะโคฮีเรนท์ จึง เขียนได้ว่า

$$\hat{a}_{LO}^{\Box}(t) = \xi \alpha e^{-i\omega t}, \qquad (85)$$

$$\hat{a}_{LO}^{\perp}(t) = \sqrt{1 - \xi^2} \alpha e^{-i\omega t}, \qquad (86)$$

ตามลำดับ กำลังของความต่างของกระแสไฟฟ้า คือ

$$\hat{S}_{\text{mono}}(\delta,\theta) = \xi^2 \hat{S}_{\text{mono}}^{\scriptscriptstyle \square}(\delta,\theta) + (1-\xi^2) \hat{S}_{\text{mono}}^{\scriptscriptstyle \bot}(\delta,\theta), \tag{87}$$

โดยที่

$$\hat{S}_{\text{mono}}^{\Box(\perp)}(\delta,\theta) = 8(C \mid \alpha_{\text{mono}} \mid \hat{X}^{\Box(\perp)}(\delta,\theta))^2,$$
(88)

โดยที่ $\hat{X}^{\square(\perp)}$ คือ สัญญาณรบกวนควอเดรเจอร์ของโมดขนาน(ตั้งฉาก)กับตัวสั่นแกว่งเฉพาะที่ เนื่องจาก สถานะที่ต้องกระทำคือสถานะสุญญากาศด้วยตัวดำเนินการ \hat{X}^{\perp} ดังนั้น สเปกตรัมกำลังที่ปกติแล้วของ ความแตกต่างกระแสไฟฟ้า จึงเขียนได้เป็น

$$\hat{S}_{\text{mono}}(\delta,\theta) = 4\xi^2 (\hat{X}^{\mathbb{Q}}(\delta,\theta))^2 + 1 - \xi^2$$
(89)

ซึ่งสามารถขยายไปสู่กรณีสุญญากาศบีบอัดที่สูญเสียความเข้ม *L* ก่อนที่จะมาถึงตัวตรวจจับสัญญาณโฮ โมดายได้ สเปกตรัมกำลังที่ปกติแล้วจึงเขียนได้ว่า

$$\hat{S}_{\text{mono}}(\delta,\theta) = 4\zeta^2 (\hat{X}^{\Box}(\delta,\theta))^2 + 1 - \zeta, \qquad (90)$$

โดย $\zeta = (1-L)\xi^2$ คือ ปัจจัยสัมประสิทธิ์การตรวจจับ รูปที่ 3.3 แสดงความสัมพันธ์ระหว่างสเปกตรัม กำลังและ θ เฟสของตัวสั่นแกว่งเฉพาะที่ เมื่อพารามิเตอร์บีบอัด r = 0.3 ค่าสภาพที่จะมองเห็นได้ $\xi = 0.95$ และค่าการสูญเสีย L = 0.2 ค่าการบีบอัดสูงสุด (-1.7 dB) และค่าต่อต้านการบีบอัด (+2.0 dB) ถูกสังเกตได้โดยการปรับค่าเฟสของตัวสั่นแกว่งเฉพาะที่ สังเกตว่าระดับการบีบอัดลดลง 0.9 dB (=2.6 dB - 1.7 dB) ขณะที่ระดับการต่อต้านการบีบอัดลดลงเพียง 0.6 dB (=2.6 dB - 2.0 dB) การ บีบอัดจึงมีความไวต่อการสูญเสียหรือค่าสภาพที่จะมองเห็นมากกว่าการต่อต้านการบีบอัด



รูปที่ 2.3 กราฟความสัมพันธ์ระหว่างสเปกตรัมกำลังซึ่งขึ้นกับมุมเฟสของการสั่นเฉพาะที่ ค่าพารามิเตอร์ การบีบอัด r=0.3 สภาพมองเห็นได้ $\xi=0.95$ และการสูญเสีย L=0.2

ในทฤษฎีควอนตัมของการแผ่รังสีการสูญเสียไม่ได้ทำให้เกิดการลดค่าของจำนวนโฟตอนแต่ยัง มีความเกี่ยวข้องกับสัญญาณการรบกวนสุญญากาศ พิจารณาสถานะสุญญากาศบีบอัดบริสุทธิ์ซึ่งมี สัญญาณการรบกวนควอเดรเจอร์ เป็น

$$\left\langle \hat{x}_{\phi}^{2} \right\rangle = \frac{1}{8} \left(= \frac{1}{2} \times \left\langle 0 \right| \hat{x}_{\phi}^{2} \left| 0 \right\rangle \right)$$
(91)

$$\left\langle \hat{x}_{\phi+\pi/2}^{2} \right\rangle = \frac{1}{2} \quad \left(= 2 \times \left\langle 0 \left| \hat{x}_{\phi}^{2} \right| 0 \right\rangle \right) \tag{92}$$

ตามลำดับ กล่าวอีกอย่าง ระดับการบีบอัดและการต่อต้านการบีบอัดของสถานะสุญญากาศบีบอัด คือ -3.0 dB และ +3.0 dB ตามลำดับ ถ้าครึ่งหนึ่งของสุญญากาศการบีบอัดถูกดูดกลืนและสัญญาณรบกวน สุญญากาศถูกฉีดเข้าใส่สถานะดังรูปที่ (3.4) สัญญาณรบกวนควอเดรเจอร์เปลี่ยนแปลงค่า ดังนี้

$$\left\langle \hat{x}_{\phi}^{2} \right\rangle \rightarrow 0.5 \times \frac{1}{8} + 0.5 \times \frac{1}{4} = \frac{3}{16},$$
(93)

$$\left\langle \hat{x}_{\phi+\pi/2}^2 \right\rangle \to 0.5 \times \frac{1}{2} + 0.5 \times \frac{1}{4} = \frac{3}{8},$$
 (94)

ตามลำดับ กล่าวอีกอย่าง ระดับการบีบอัดและต่อต้านการบีบอัดของสถานะสุญญากาศเปลี่ยนจาก -1.2 dB และ +1.8 dB ตามลำดับ ขณะที่ระดับการบีบอัดเปลี่ยนแปลง 1.8 dB ระดับการต้านการบีบอัด ลดลงเพียง 1.2 dB ความแตกต่างเพิ่มขึ้นถ้าระดับการบีบอัดเริ่มต้นมีค่าสูงกว่า ระดับสถานะสูงๆ สุญญากาศบีบอัดมีความไวต่อการสูญเสียอย่างมาก จากการพิจารณา การบีบอัดมากกว่า -3 dB ไม่ สามารถบรรลุได้ด้วยการมีอยู่ของการสูญเสีย 50%



รูปที่ 2.4 ไดอะแกรมการสูญเสีย สถานะสุญญากาศบีบอัด -3 dB มีค่าการสูญเสีย *L* = 0.5 หลังจาก การดูดกลืนระดับการบีบอัดที่สังเกตได้ลดลงเป็น -1.2 dB

การขึ้นอยู่ของการบีบอัดและการต่อต้านการบีบอัดสูงสุดต่อสัมประสิทธิ์การตรวจจับ แสดงใน รูปที่ 2.5 ด้วยพารามิเตอร์การบีบอัด r=0.3



รูปที่ 2.5 แสดงความสัมพันธ์ระหว่างสเปกตรัมกำลังและประสิทธิภาพการตรวจจับ ζ โดยมี ค่าพารามิเตอร์การบีบอัด r=3

3.5 การสร้างสถานะสุญญากาศบีบอัดด้วยวิธีเรโซแนนท์

การสร้างสถานะบีบอัดจะต้องเซตเครื่องมือออกเป็น 2 ส่วนหลัก คือ ดับเบลอร์ และ ตัวขยาย พาราเมตริกซ์เชิงแสง(ตัวบีบอัด) จึงต้องศึกษาทฤษฎีทัศนศาสตร์ไม่เชิงเส้นลำดับที่สองในโพรง

3.5.1 โครงสร้างการแผ่ของคลื่นในตัวกลางไม่เชิงเส้น

เมื่อฉายแสงตกกระทบตัวกลางที่ตอบสนองต่อแสงแบบไม่เชิงเส้น แสงจะไปเหนี่ยวนำให้ ตัวกลางเกิดโพลาไรเซชันขึ้น ซึ่งจะเป็นสัดส่วนกับระดับขนาดที่สองหรือสูงกว่าของสนามไฟฟ้า ดังนั้น โพลาไรเซชันจึงประกอบด้วยสองส่วนหลัก คือ ส่วนที่ตอบสนองต่อแสงแบบเชิงเส้น P_L และแบบที่ ตอบสนองต่อแสงไม่เป็นเชิงเส้น P_{NL} โดยที่โพลาไรเซชันรวม เขียนได้ว่า

$$P = P_L + P_{NL} \tag{95}$$

โดยที่

$$P_L = \varepsilon_0 \chi^{(1)} \cdot \mathbf{E}, \tag{96}$$

$$P_{NL} = \varepsilon_0 \chi^{(2)} \cdot \mathbf{E}\mathbf{E} + \varepsilon_0 \chi^{(3)} \cdot \mathbf{E}\mathbf{E}\mathbf{E} + \dots$$
(97)

โดยที่ $\chi^{(i)}$ คือ ค่าความอ่อนไหวทางไฟฟ้าลำดับที่ *i* ซึ่งโดยทั่วไปเป็นเทนเซอร์ลำดับที่ *i*+1 จาก สมการแม็กซเวลล์ การแผ่ของคลื่นแม่เหล็กไฟฟ้าในตัวกลาง คือ

$$\nabla^2 E - \mu_0 \varepsilon \frac{\partial^2 E}{\partial t^2} = \mu_0 \frac{\partial^2 P_{NL}}{\partial t^2}$$
(98)

โดยที่ $\varepsilon = \varepsilon_0 (1 + \chi^{(1)})$ เราสนใจเพียงผลเฉลยของความไม่เป็นเชิงเส้นของตัวกลางในลำดับที่ 2 เท่านั้น สมมติว่าเราสนใจเฉพาะผลเฉลยแบบคลื่นระนาบที่มีโพลาไรซ์ตามแนวแกน x เท่านั้น และคลื่นกำลัง แผ่ไปตามแนวแกน z ด้วยความถี่ ω_1, ω_2 และ ω_3 ดังนี้

$$E^{(\omega_{1})}(z,t) = \frac{1}{2} E_{1}(z) e^{i(\omega_{1}t - k_{1}z)} + c.c.,$$
(99)

$$E^{(\omega_2)}(z,t) = \frac{1}{2} E_2(z) e^{i(\omega_2 t - k_2 z)} + c.c.,$$
(100)

$$E^{(\omega_3)}(z,t) = \frac{1}{2} E_3(z) e^{i(\omega_3 t - k_3 z)} + c.c.,$$
(101)

โดยที่ *E*, คือ แอมพลิจูดเชิงซ้อนที่แปรค่าอย่างช้าๆ และเราได้ละทิ้งส่วนที่ขึ้นกับเวลาของมันด้วย ดังนั้น สนามไฟฟ้าชั่วขณะ คือ

$$E(z,t) = E^{(\omega_1)}(z,t) + E^{(\omega_2)}(z,t) + E^{(\omega_3)}(z,t)$$
(102)

เพื่อที่จะควบสนามผ่านโพลาไรซ์ไม่เชิงเส้น เราสมมติว่า $\omega_3 = \omega_1 + \omega_2$ และยังสมมติให้ $\chi^{(2)}$ เป็น ปริมาณสเกลาร์ และ P มีทิศทางขนานกับแกน x สมการ (96) จึงเขียนใหม่ได้ว่า

$$\nabla^2 E(z,t) - \mu_0 \varepsilon \frac{\partial^2 E(z,t)}{\partial t^2} = \mu_0 \varepsilon_0 \chi^{(2)} \frac{\partial^2}{\partial t^2} (E(z,t)^2)$$
(103)

เมื่อใช้การประมาณให้แอมพลิจูดแปรค่าช้ามากๆและการประมาณเฟส จึงได้สมการพื้นฐานอธิบาย อันตรกิริยาลำดับที่ 2 คือ

$$\frac{dE_1}{dz} = -\frac{i\omega_1}{2}\sqrt{\frac{\mu_0}{\varepsilon}}\varepsilon_0\chi^{(2)}E_3E_2^*e^{-i(k_3-k_2-k_1)z},$$
(104)

$$\frac{dE_2^*}{dz} = \frac{i\omega_2}{2} \sqrt{\frac{\mu_0}{\varepsilon}} \varepsilon_0 \chi^{(2)} E_2 E_3^* e^{-i(k_3 + k_2 + k_1)z},$$
(105)

$$\frac{dE_3}{dz} = -\frac{i\omega_3}{2}\sqrt{\frac{\mu_0}{\varepsilon}}\varepsilon_0\chi^{(2)}E_1E_2e^{-i(k_3+k_2+k_1)z}.$$
(106)

3.5.2 การผลิตฮาร์มอนิกเชิงแสงลำดับที่ 2

ผลึกไม่แผ่รังสีด้วยตัวเองแบบไม่เชิงเส้นเมื่อกระตุ้นด้วยแสงเลเซอร์หรือเรียกสั้นๆว่าแสงพื้นฐาน ทำให้เกิดคลื่นฮาร์โมนิกลำดับที่ 2 กระบวนการนี้อธิบายได้ด้วยสมการ (104) – (106) ความถี่แสง พื้นฐานคือ ω และแอมปลิจูดคือ $E^{(\omega)}$ ดังนั้น จึงให้ $\omega_1 = \omega_2 = \omega$ และ $E_1 = E_2 = E^{(\omega)}$ แสงฮาร์โมนิก ลำดับที่ 2 คือ $E_3 = E^{(2\omega)}$ และ $\omega_3 = 2\omega$ สมการ (106) แปลงไปเป็น

$$\frac{d\mathbf{E}^{(2\omega)}}{dz} = -i\omega\sqrt{\frac{\mu_0}{\varepsilon}}\varepsilon_0\chi^{(2)}(\mathbf{E}^{(\omega)})^2e^{i\Delta kz}$$
(107)

โดยที่ $\Delta k = k_3 - 2k_1$ เมื่ออินทิเกรตสมการนี้จะได้แอมปลิจูดของแสงฮาร์โมนิกลำดับที่ 2 ที่ผิวหน้าของ ผลึก z = d คือ

$$\mathbf{E}^{(2\omega)}(d) = -i\omega \sqrt{\frac{\mu_0}{\varepsilon}} \varepsilon_0 \chi^{(2)} (\mathbf{E}^{(\omega)})^2 \frac{e^{i\Delta kd} - 1}{i\Delta k}$$
(108)

และกำลังแสงเอาท์พุทของฮาร์โมนิกลำดับที่ 2 คือ

$$\mathbf{I}^{(2\omega)}(d) = \frac{1}{2} c \varepsilon_0 |\mathbf{E}^{(2\omega)}|^2$$
$$= \left(\frac{\mu_0}{\varepsilon}\right)^{3/2} (\omega \varepsilon_0 \chi^{(2)})^2 (\mathbf{I}^{(\omega)})^2 d^2 \frac{\sin^2(\Delta kd/2)}{(\Delta kd/2)^2}$$
(109)

กำลังของแสงฮาร์โมนิกลำดับที่ 2 เป็นสัดส่วนโดยตรงกับกำลังสองของแสงพื้นฐาน จึงนิยาม สัมประสิทธิ์ การผันกลับ ดังนี้

$$\eta = \frac{\mathrm{I}^{(2\omega)}}{(\mathrm{I}^{(\omega)})^2} = \left(\frac{\mu_0}{\varepsilon}\right)^{3/2} \left(\omega\varepsilon_0\chi^{(2)}\right)^2 d^2 \frac{\sin^2(\Delta kd/2)}{\left(\Delta kd/2\right)^2}$$
(110)

และนิยามปัจจัยการสูญเสียจากการผันกลับ คือ

$$\beta = \frac{\mathrm{I}^{(2\omega)}}{\mathrm{I}^{(\omega)}} = \left(\frac{\mu_0}{\varepsilon}\right)^{3/2} \left(\omega\varepsilon_0\chi^{(2)}\right)^2 \mathrm{I}^{(\omega)} d^2 \frac{\sin^2(\Delta kd/2)}{\left(\Delta kd/2\right)^2}$$
(111)

3.5.3 การเทียบเฟสเสมือน

เฟสของการโพลาไรเซชันไม่เชิงเส้นวิวัฒน์ด้วยขนาด $2k_1$ และของคลื่นไฟฟ้าด้วยขนาด k_3 ซึ่ง $\Delta k = k_3 - 2k_1$ คือ ความคลาดของเลขคลื่นของโพลาไรเซชันไม่เชิงเส้นจากคลื่นไฟฟ้า เมื่อ $2k_1 = k_3$ เฟสเหล่านี้นำไปสู่ลำดับขั้นตอน เงื่อนไขนี้ถูกอ้างว่าเป็นการเทียบเฟส ในขณะที่ความเข้มของสนาม เพิ่มขึ้นเป็นสัดส่วนตาม z^2 เมื่อ $\Delta k = 0$ ฟังก์ชันของความเข้มสนามมีลักษณะเป็นคาบเมื่อ $\Delta k \neq 0$ ดังนั้น ความเข้มก็ไม่เลือนจางไป

ดัชนีหักเหเพิ่มขึ้นอย่างปกติกับค่า ω หรือ k ในที่นี้จะใช้เทคนิคของยาริฝ ซึ่งเป็นวิธีของการ เทียบเฟส โดยใช้ผลึกที่ไม่เป็นเชิงเส้นแล้วทำการมอดูเลตแบบมีคาบเป็นช่วงๆโดยการย้อนทิศทางของ แกนหลักอย่างเป็นคาบ สัมประสิทธิ์ไม่เชิงเส้น $\chi^{(2)}(z)$ สามารถกระจายในรูปของอนุกรมฟูริเยร์ คือ

17

$$\chi^{(2)}(z) = \chi_0^{(2)} \left[\sum_{m=-\infty}^{\infty} a_m \exp\left(im\frac{2\pi}{\Lambda}z\right) \right],$$
(112)

โดยที่

$$a_m = \frac{1}{\Lambda} \int_0^{\Lambda} \frac{\chi^{(2)}(z)}{\chi_0^{(2)}} \exp\left(-im\frac{2\pi}{\Lambda}z\right) dz$$
(113)

และ Λ คือคาบของ $\chi^{^{(2)}}(z)$ แทนค่าสมการ (112) ลงในสมการ (104) จะได้

$$\frac{d\mathbf{E}_{1}}{dz} = -\frac{i\omega_{1}}{2}\sqrt{\frac{\mu_{0}}{\varepsilon}}\varepsilon_{0}\chi_{0}^{(2)}\mathbf{E}_{3}\mathbf{E}_{2}^{*}\exp\left[i\left(m\frac{2\pi}{\Lambda}-k_{3}+k_{2}+k_{1}\right)z\right]$$
(114)

ถ้ามีจำนวนเต็ม m ที่สอดคล้องกับเงื่อนไข

$$m\frac{2\pi}{\Lambda} = k_3 - k_2 - k_1 \tag{115}$$

การเทียบเฟสก็เป็นจริง ถ้า $\chi^{(2)}(z)$ เริ่มจาก $\chi^{(2)}_0$ ถึง – $\chi^{(2)}_0$ ทุกๆค่าของ Λ / 2 ซึ่งจะได้

$$a_m = \frac{1 - \cos m\pi}{m\pi} \tag{116}$$

ถ้าเลือก m=1 สัมประสิทธิ์ไม่เชิงเส้นจึงเขียนได้ว่า

$$\chi_{eff}^{(2)} = a_1 \chi_0^{(2)} = \frac{2}{\pi} \chi_0^{(2)}$$
(117)

3.5.4 เงื่อนไขที่ดีที่สุดในการโฟกัสลำแสงลงใส่ผลึกที่ไม่เป็นเชิงเส้น

ลำแสงเกาเซียนซึ่งมีภาคตัดขวางจำกัดมีช่วงความยาวโฟกัสร่วม $z_0 = \pi \omega_0^2 n / \lambda$ เป็นตัวบอก ระยะทางจากเอวของลำแสงซึ่งพื้นที่ของลำแสงมีค่าเป็นสองเท่าของช่วงเอวลำแสง ถ้าละทิ้งการบาน ออกของลำแสงจะได้สัมประสิทธิ์การผันกลับ คือ

$$\eta = \left(\frac{\mu_0}{\varepsilon}\right)^{3/2} \frac{(\omega\varepsilon_0 \chi^{(2)}d)}{\pi\omega_0^2} \frac{\sin^2(\Delta kd/2)}{(\Delta kd/2)^2}$$
(118)

3.6. แฮมิลโตเนียนของระบบ

เมื่อโฟตอนโมดปั้มมีอันตรกิริยากับผลึกที่มีการตอบสนองต่อลำแสงเลเซอร์พลังงานสูงที่ตก กระทบแบบไม่เชิงเส้นระดับพลังงานของอะตอมผลึกก็ถูกกระตุ้นขึ้นไปอยู่ในสถานะกระตุ้นจนกระทั่ง อะตอมของผลึกที่ไม่สมมาตรได้ปลดปล่อยโฟตอนออกมาสองโมด ได้แก่ โฟตอนโมดสัญญาณ (*s*) และโฟตอน โมดนิ่งเฉย (*i*) ออกมา สามารถเขียนแฮมิลโตเนียนของอันตรกิริยานี้ซึ่งเรียกว่า การ ผสมโฟตอนแบบสี่โมด ได้ว่า

$$\hat{\mathbf{H}} = i\hbar\chi^{(3)} \left(\hat{a}_s^{\dagger} \hat{a}_i^{\dagger} \hat{a}_p^2 - \hat{a}_s \hat{a}_i \hat{a}_p^{\dagger 2} \right)$$
(119)

เมื่อ $\hat{a}^{\dagger}_s, \hat{a}^{\dagger}_i, \hat{a}^{\dagger}_p$ คือ ตัวดำเนินการการสร้างโฟตอนโมดสัญญาณ โมดนิ่งเฉย และโมดปั้ม ตามลำดับ

เมื่อนำสมการ(119) เพื่อศึกษาการวิวัฒน์ในเวลาของตัวดำเนินการทั้งสามโมด จาก

$$i\hbar \frac{d}{dt}\hat{\rho} = [\hat{H}, \hat{\rho}] \tag{120}$$

เมื่อ $\hat{
ho}$ คือ ตัวดำเนินการเมตริกซ์หนาแน่นของระบบ ซึ่งมีความสัมพันธ์กับ ความน่าจะเป็นของการ เลื่อนสถานะของโฟตอน $P(a,a^+)$ ในปริภูมิจำนวนเชิงซ้อน ดังนี้

$$\hat{\rho} = \int_{D} \hat{\Lambda}(\boldsymbol{\alpha}, \boldsymbol{\alpha}^{+}) P(\boldsymbol{\alpha}, \boldsymbol{\alpha}^{+}) d\,\mu(\boldsymbol{\alpha}, \boldsymbol{\alpha}^{+})$$
(121)

ເນື່ອ $\mathbf{a} \equiv (\alpha_p, \alpha_s, \alpha_i)$ ແລະ $\mathbf{a}^+ \equiv (\alpha_p^+, \alpha_s^+, \alpha_i^+)$ ແລະ

$$\hat{\Lambda}(\boldsymbol{\alpha},\boldsymbol{\alpha}^{+}) = \frac{|\boldsymbol{\alpha}\rangle\langle(\boldsymbol{\alpha}^{+})^{*}|}{\langle(\boldsymbol{\alpha}^{+})^{*}|\boldsymbol{\alpha}\rangle}$$
(122)

จึงทำให้ได้สมการการวิวัฒน์ของตัวดำเนินการที่สอดคล้อง คือ

$$\frac{\partial}{\partial t}\alpha_s = \chi^{(3)}\alpha_i^+\alpha_p^2 + \sqrt{\chi^{(3)}\alpha_p/2}\,\xi_1(t) \tag{123}$$

$$\frac{\partial}{\partial t}\alpha_s^+ = \chi^{(3)}\alpha_i\alpha_p^{+2} + \sqrt{\chi^{(3)}\alpha_p^+/2}\,\xi_2(t) \tag{124}$$

$$\frac{\partial}{\partial t}\alpha_i = \chi^{(3)}\alpha_s^+ \alpha_p^2 + \sqrt{\chi^{(3)}\alpha_p/2} \,\xi_3(t) \tag{125}$$

$$\frac{\partial}{\partial t}\alpha_i^+ = \chi^{(3)}\alpha_s\alpha_p^{+2} + \sqrt{\chi^{(3)}\alpha_p^+/2}\,\xi_4(t) \tag{126}$$

$$\frac{\partial}{\partial t}\alpha_{p} = -\chi^{(3)}\alpha_{s}\alpha_{i}^{2}\alpha_{p}^{+} + \sqrt{\chi^{(3)}\alpha_{s}\alpha_{i}} \xi_{5}(t)$$
(127)

$$\frac{\partial}{\partial t}\alpha_p^+ = -\chi^{(3)}\alpha_s^+\alpha_i^+\alpha_p + \sqrt{\chi^{(3)}\alpha_s^+\alpha_i^+}\,\xi_6(t) \tag{128}$$

โดยที่ สหสัมพันธ์ของสัญญาณการรบกวน คือ

(129)

$$\left\langle \xi_{i}(t)\xi_{j}(t')\right\rangle = \delta_{ij}\delta(t-t')$$
 โดยมี $\left\langle \xi_{j}\right\rangle = 0$ โดยที่ $i, j = 1, 2, ..., 6$

ซึ่งสมการการคู่ควบการวิวัฒน์ของตัวดำเนินการโมดเหล่านี้จะถูกนำไปแก้โดยการวิเคราะห์เชิงตัวเลข หาค่าต่อไปในบทที่ 4

ผลสืบเนื่องที่เกิดขึ้น คือ หากวงแหวนสั่นพ้องแพนด้ามีสภาวะที่พอเหมาะ กล่าวคือ การ เปลี่ยนแปลงไปมาระหว่างกันของโฟตอนทั้งสามโมด จะตรงกับกฎอนุรักษ์พลังงานและโมเมนตัม โฟ ตอนสถานะเกี่ยวพันกันในโมดสัญญาณและโมดนิ่งเฉยก็เกิดขึ้นตามมา และสถานะเกี่ยวพันกันของโฟ ตอน เขียนในรูปสมการเบลล์ในแบบสมมาตร ได้คือ

$$\left|\psi\right\rangle^{(\pm)} = \frac{1}{\sqrt{2}} \left(\left|+\right\rangle_{s} \otimes\left|-\right\rangle_{i} \pm\left|-\right\rangle_{s} \otimes\left|+\right\rangle_{i}\right)$$
(130)

$$\left|\phi\right\rangle^{(\pm)} = \frac{1}{\sqrt{2}} \left(\left|+\right\rangle_{s} \otimes\left|+\right\rangle_{i} \pm\left|-\right\rangle_{s} \otimes\left|-\right\rangle_{i}\right)$$
(131)

สมการเหล่านี้ซึ่งมีประโยชน์มากในการประยุกต์ใช้ทางด้านสารสนเทศเชิงควอนตัมต่อไป ดังนั้น จึง จำเป็นต้องทดสอบบรรทัดฐานการมีสหสัมพันธ์ระหว่างกันของตัวดำเนินการที่เกี่ยวข้อง โดยอาศัย เงื่อนไขการเข้าคู่กันของความแปรปรวนค่าน้อยสุด V^{int} ของตัวดำเนินการ \hat{X}_i และ \hat{Y}_i ตามอสมการ ของเบลล์ ดังนี้

$$V^{\text{inf}}(\hat{X}_i)V^{\text{inf}}(\hat{Y}_i) < 1 \tag{132}$$

ซึ่งในอสมการนี้ จะนำมาประยุกต์ใช้เพื่อตรวจสอบค่าความสมมูลของตัวดำเนินการในโมดสัญญาณและ โมดนิ่งเฉย ซึ่งจะวิเคราะห์เชิงตัวเลขตามเงื่อนไขของอสมการนี้ต่อไปในบทที่ 4

2.3 ปรากฏการณ์ ฮอง - อู – แมนเดล (Hong–Ou–Mandel effect)

HOM เป็นปรากฏการณ์การแทรกสอดของโฟตอนสองอนุภาคในควอนตัมออปติก ซึ่งถูกอธิบายโดยนัก ฟิสิกส์ 3 ท่านในปี ค.ศ. 1987 จากมหาวิทยาลัยโรเซสเตอร์ คือ ชุง ไค ฮอง และ ฉี ยู อู และ ลีโอนาร์ด แมนเดล ปรากฏการณ์นี้เกิดขึ้นเมื่ออนุภาคโฟตอนเดี่ยวที่เหมือนกันจำนวน 2 อนุภาค เข้ามาที่ตัวแยก ลำแสง (beam splitter) แบบ 1 ต่อ 1 แต่ละอนุภาคอยู่ที่พอร์ทอินพุท เมื่อโฟตอนมีความเหมือนกัน พวกมันจะทำลายกันเอง ถ้ามันทำลายกันได้หลายครั้ง ความน่าจะเป็นในการตรวจวัดจะเพิ่มขึ้น ในกรณี นี้เครื่องมือการแทรกสอดของโฟตอนจะสามารถวัดแบนด์วิดธ์ ความยาววิถีและเวลาได้อย่างแม่นยำ

2.3.1 การอธิบายด้วยกลศาสตร์ควอนตัม

การอธิบายเชิงกายภาพ

เมื่อโฟตอนเคลื่อนผ่านตัวแยกลำแสงมีความเป็นไปได้สองอย่าง คือ มันจะสะท้อนหรือไม่ก็ถูกส่งผ่านไป ความน่าจะเป็นสัมพัทธ์ของการส่งผ่านและการสะท้อนถูกกำหนดโดยสภาพการสะท้อนได้ของตัวแยก ลำแสง ในที่นี้สมมติให้ตัวแยกลำแสงชนิด 1:1 ซึ่งโฟตอนมีความน่าจะเป็นเท่ากันที่จะเกิดการสะท้อน และการส่งผ่าน

พิจารณาอนุภาคโฟตอนสองตัวอยู่ที่อินพุทแบบ 1:1 ของตัวแยกลำแสง มีความน่าจะเป็น 4 แบบที่ เป็นไปได้ คือ

- 1. โฟตอนที่เข้ามาจากด้านบนเกิดการสะท้อนและโฟตอนที่เข้ามาจากด้านล่างถูกส่งผ่าน ดังรูป ก)
- 2. โฟตอนทั้งสองถูกส่งผ่านไป ดังรูป ข)
- 3. โฟตอนทั้งสองถูกสะท้อนกลับ ดังรูป ค)
- 4. โฟตอนที่เข้ามาจากด้านบนถูกส่งผ่านและโฟตอนที่มาจากด้านล่างเกิดการสะท้อน ดังรูป ง)



รูปที่ 2.6 แสดงความน่าจะเป็นที่โฟตอน 2 อนุภาค เข้าและออกจากตัวแยกลำแสง

เราสมมติว่า โฟตอนทั้งสองมีสมบัติเชิงกายภาพเหมือนกันทุกประการ ได้แก่ โพลาไรซ์ โมดเชิงระยะทาง และความถี่

เนื่องจากสถานะควอนตัมของตัวแยกลำแสงไม่ได้บันทึก 4 เหตุการณ์ข้างต้นที่เกิดขึ้น ดังนั้น จากกฎของ ไฟน์แมนน์เราจึงต้องรวมความน่าจะเป็นทั้ง 4 แบบข้างต้นในระดับความน่าจะเป็นของแอมปลิจูดเข้า ด้วยกัน นอกจากนี้ การสะท้อนจากผิวด้านล่างของตัวแยกลำแสงทำให้เกิดการเลื่อนเฟสสัมพัทธ์ของ ดัชนีหักเห n สอดคล้องกับค่า -1 ที่เพิ่มมาในการซ้อนทับ ซึ่งต้องมีโดยหลักของการผันกลับได้(หรือยูนิ ทารี)ของการวิวัฒน์เชิงควอนตัมของตัวแยกลำแสง เนื่องจากโฟตอนทั้งสองเหมือนกันเราจึงไม่สามารถ จำแนกได้ระหว่างสถานะเอาท์พุตของรูปที่ 2 และ 3 และเครื่องหมายลบสัมพัทธ์เพื่อประกันว่า 2 พจน์ นี้หักล้างกัน นี่จึงเป็นการตีความว่าเป็นการแทรกสอดแบบหักล้าง

การบรรยายเชิงคณิตศาสตร์

พิจารณาแสง 2 โมด คือ โมด a และ b ซึ่งเกี่ยวข้องกับตัวดำเนินการ \hat{a} , \hat{a}^{\dagger} และ \hat{b} และ \hat{b}^{\dagger} ตามลำดับ โฟตอนสองตัวที่มีโมดแตกต่างกันสามารถอธิบายได้ในสถานะของฟอค คือ

$$\hat{a}^{\dagger}\hat{b}^{\dagger}\left|0,0\right\rangle_{ab}=\left|1,1\right\rangle_{ab} \tag{133}$$

โดยที่ |1
angle คือ สถานะของโฟตอนเดี่ยว เมื่อโมด a และ b ผสมกันอยู่ในตัวแยกลำแสง ชนิด 1:1 พวกมันจะถูกเข้าไปสู่ใมดใหม่ คือ c และ d โดยตัวดำเนินการสร้างและทำลายมีการแปลงโมดโดย

$$\hat{a}^{\dagger}
ightarrow rac{\hat{c}^{\dagger} + \hat{d}^{\dagger}}{\sqrt{2}}$$
 และ $\hat{b}^{\dagger}
ightarrow rac{\hat{c}^{\dagger} - \hat{d}^{\dagger}}{\sqrt{2}}$

เครื่องหมายลบเกิดขึ้นเพราะตัวแยกลำแสงเป็นการแปลงยูนิทารี ซึ่งสามารถเขียนการแปลงของตัวแยก ลำแสงสองโมดในรูปแมทริกซ์ได้ในรูป

$$\begin{pmatrix} \hat{a} \\ \hat{b} \end{pmatrix} \rightarrow \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \hat{c} \\ \hat{d} \end{pmatrix}$$
(134)

เป็นการแปลงยูนิทารีของแมทริกซ์ การแปลงของตัวแยกลำแสงนี้หมายถึงการสะท้อนจากผิวด้านหนึ่ง เหนี่ยวนำให้เกิดการเลื่อนเฟสสัมพัทธ์ *n* สมนัยกับปริมาณ -1 เทียบกับการสะท้อนจากผิวด้านอื่นของ ตัวแยกลำแสง การแปลงที่คล้ายกันเป็นจริงสำหรับตัวดำเนินการการทำลาย

เมื่อโฟตอน 2 อนุภาคเข้ามาที่ตัวแยกลำแสง โดยตัวหนึ่งอยู่อีกด้านหนึ่ง สถานะของโฟตอนใน สองโมด คือ

$$|1,1\rangle_{ab} = \hat{a}^{\dagger}\hat{b}^{\dagger}|0,0\rangle_{ab} \rightarrow \frac{1}{2}(\hat{c}^{\dagger} + \hat{d}^{\dagger})(\hat{c}^{\dagger} - \hat{d}^{\dagger})|0,0\rangle_{cd}$$

$$= \frac{1}{2}(\hat{c}^{\dagger 2} - \hat{d}^{\dagger 2})|0,0\rangle_{cd} = \frac{|2,0\rangle_{cd} - |0,2\rangle_{cd}}{\sqrt{2}}$$
(135)

เนื่องจากการสลับที่ของสองตัวดำเนินการสร้าง \hat{c}^{\dagger} และ \hat{d}^{\dagger} เป็นศูนย์ พจน์ที่เหลืออยู่จากการซ้อนทับ คือ $\hat{c}^{\dagger 2}$ และ $\hat{d}^{\dagger 2}$ ดังนั้น เมื่อโฟตอนที่เหมือนกันสองตัวเข้ามาที่ตัวแยกลำแสงแบบ 1:1 พวกมันจึง ออกไปจากตัวแยกลำแสงในโมดเอาท์พุตเดียวกันแต่เป็นแบบสุ่ม

2.3.2 หลักฐานเชิงประจักษ์พยานแห่งการทดลอง

โดยปกติแล้วปรากฏการณ์ ฮง อู แมนเดล ถูกสังเกตได้โดยใช้เครื่องตรวจจับแสงสองเครื่องเพื่อ ตรวจสอบโมดเอาท์พุตของตัวแยกลำแสง อัตราความตรงกันโดยบังเอิญของเครื่องตรวจจับจะลดลงเป็น ศูนย์เมื่อโฟตอนอินพุทที่เหมือนกันซ้อนทับกันอย่างสมบูรณ์ในเวลา เรียกว่า ปลายเข็มจิ้มของฮง อู แมน เดล ความตรงกันนับได้ถึงค่าต่ำสุดซึ่งระบุโดยเส้นประลดลงต่ำสุดเป็นศูนย์เมื่อโฟตอนทั้งสองมีสมบัติ เหมือนกันทุกประการ เมื่อโฟตอนทั้งสองแตกต่างกันปลายเข็มจิ้มของปรากฏการณ์ ฮง อู แมนเดล จะ หายไป รูปที่ชัดเจนของกราฟปลายเข็มจิ้มมีความสัมพันธ์กับกำลังของสเปกตรัมของห่อคลื่นโฟตอน เดียวซึ่งขึ้นอยู่กับแหล่งกำเนิด

การเปรียบเทียบทฤษฎีเชิงยุคเก่ากับปรากฏการณ์ ฮง อู แมนเดล เกิดขึ้นเมื่อสถานะแบบอาพันธ์สอง สถานะแทรกสอดกันที่ตัวแยกลำแสง ถ้าสถานะมีการแปรค่าของผลต่างเฟสอย่างรวดเร็ว (เร็วกว่าเวลา การรวมกันของเครื่องตรวจวัด) ดังนั้น ปลายยอดแหลมจิ้มจะถูกสังเกตในแบบอัตราการความตรงกันมี ค่าเท่ากับครึ่งหนึ่งของค่าเฉลี่ยความตรงกันที่การหน่วงที่ยาวนาน (มิเช่นนั้น มันจะลดค่าต่อด้วยการ กระตุ้นเครื่องต่อสัญญาณ) ผลที่ตามมาการพิสูจน์ว่าการแทรกสอดแบบหักล้าง คือ การแทรกสอด ของโฟตอนสองตัวแทนที่จะเป็นผลจากยุคเก่าซึ่งปลายยอดของ HOM ต้องอยู่ต่ำกว่าครึ่งหนึ่ง



รูปที่ 2.7 ความสัมพันธ์ระหว่างการหน่วงเชิงเวลาและการเกิดความบังเอิญพร้อมกันของคู่โฟตอน

ผลของ HOM สังเกตได้โดยตรงโดยใช้กล้องแยกความเข้มที่ตอบสนองต่อโฟตอนเดี่ยว ซึ่งมี ความสามารถนับจำนวนโฟตอนเดี่ยวลักษณะเป็นจุดสว่างแยกออกมาจากการรบกวนของพื้นหลังได้

จากรูปคู่ของโฟตอนถูกบันทึกในยอดจุ่มจิ้มของ HOM ในหลายกรณีพวกมันจะเกาะกลุ่มคู่ไม่ทางซ้ายก็ ทางขวาสอดคล้องกับท่าขาออกของตัวแยกลำแสง บางครั้งความพร้อมเพรียงเกิดขึ้นแสดงให้เห็นการ แยกแยะเพียงเล็กน้อยออกจากกันระหว่างโฟตอน [7, 8]

2.3.3 การประยุกต์ใช้งานและการทดลอง

ปรากฏการณ์ HOM สามารถใช้เพื่อทดสอบองศาเสรีภาพของการแยกแยะของโฟตอนที่เข้ามาสองตัวได้ เมื่อปลายยอดของ HOM เข้าสู่เส้นทางที่การนับความพร้อมเพรียงลดต่ำเข้าสู่ศูนย์ดังนั้นโฟตอนที่เข้ามา ที่ตัวแยกลำแสงจะแยกความแตกต่างกันไม่ออกอย่างสมบูรณ์ในขณะที่ถ้าไม่มีปลายยอดแหลมโฟตอน จะสามารถแยกแยะโฟตอน ในปี ค.ศ. 2002 ปรากฏการณ์ HOM ถูกนำไปใช้อธิบายความบริสุทธิ์ของ แหล่งกำเนิดโฟตอนเดี่ยวจากสถานะของแข็งโดยการป้อนโฟตอนสองตัวอย่างต่อเนื่องเข้าไปในตัวแยก แสงชนิด 1:1 สภาพความแจ่มชัดของการแทรกสอด V ของปลายยอดจุ่มมีความสัมพันธ์กับสถานะ ของสองโฟตอน ρ_a และ ρ_b คือ

$$V = Tr(\rho_a \rho_b) \tag{136}$$

ถ้า $\rho_a = \rho_b = \rho$ ดังนั้น ค่าความแจ่มชัดมีค่าเท่ากับความบริสุทธิ์ $P = Tr(\rho^2)$ ของโฟตอน ในปี ค.ศ.2006 มีการทดลองที่อะตอมสองตัวได้ปลดปล่อยโฟตอนเดี่ยวอย่างเป็นอิสระต่อกัน ต่อมาโฟตอน พวกนี้ทำให้เกิดปรากฏการณ์ HOM ขึ้น

ปรากฏการณ์ HOM ยังใช้กำหนดกลไกการเกี่ยวพันกันในการคำนวณเชิงควอนตัมเชิงแสงแบบเชิงเส้น และสถานะควอนตัมของสองโฟตอน |2,0
angle+|0,2
angle นำไปสู่ปลายยอดHOMที่ไม่ใช่สถานะที่น่าเบื่อ เรียกว่า สถานะ NOON ในปี ค.ศ.2015 ปรากฏการณ์ HOM สำหรับโฟตอนถูกสังเกตได้โดยตรงด้วยกล้อง sCMOS ด้วยการ แยกแยะภาพตามความเข้ม และยังสามารถสังเกตได้จากฮีเลียมอะตอม 4

ปรากฏการณ์ HOM สามารถนำไปใช้วัดฟังก์ชันคลื่นของโฟตอนคู่ได้จากกระบวนการการผสมคลื่นสี่ คลื่นด้วยการเกิดขึ้นเอง

ในปี ค.ศ. 2016 เครื่องเปลี่ยนความถี่สำหรับโฟตอนอธิบายปรากฏการณ์ HOM ด้วยโฟตอนชนิดต่างสี ได้

ปี ค.ศ. 2018 การแทรกสอดแล HOM ถูกใช้เพื่ออธิบายการแทรกสอดเชิงควอนตัมที่มีความคมชัด เที่ยงตรงสูงมากระหว่างสถานะที่ปกป้องไว้บนชิปโฟโตนิก โดยโฟโตนิกมีความพร้อมเพรียงสูงมากซึ่งไม่ เหมือนกรณีของตัวประมวลผล ที่ไม่ต้องการสนามแม่เหล็กเข้มข้นและทำงานที่อุณหภูมิห้อง



บทที่ 3 วิธีการดำเนินการวิจัย

3.1 การวิจัยมีลำดับขั้นตอนต่างๆ ดังต่อไปนี้

- 1. ศึกษาอันตรกิริยาระหว่างโฟตอนและพลาสโมนิก
- 2. ออกแบบเครื่องมือการแทรกสอดบนหลักการของอันตรกิริยา
- 3. วิเคราะห์ ปรับปรุงประสิทธิภาพของเครื่องมือการแทรกสอดที่ได้
- 4. ประยุกต์ใช้เครื่องมือการแทรกสอดกับการวัดระดับนาโน

5. เผยแพร่ผลงานการวิจัย ในการประชุมนานาชาติ และการตีพิมพ์ในวารสารระดับชาติหรือ นานาชาติ จัดทำรูปเล่ม

3.2 การแทรกสอดเชิงแสงแบบควอนตัม

จากการบรรยายสนามแม่เหล็กไฟฟ้าในรูปแบบของสถานะโฟตอนไปแล้ว ตอนนี้จะกล่าวถึงการแทรก สอดของคู่โฟตอนแสง โดยตัวดำเนินการหนาแน่นในสถานะแบบฟอค คือ

$$\hat{\rho} = \sum_{n,n'} p_{n,n'} |n\rangle \langle n'|$$
(137)

โดยที่ $Tr(
ho) = 1,
ho \ge 0$

โมดที่ควอนไทซ์แล้วยังสามารถเขียนในรูปของการแจกแจงแบบกึ่งความน่าจะเป็นในเฟส สเปซ ของ ค่าไอเกน x และ p ของตัวดำเนินการควอเดรเจอร์ \hat{x} และ \hat{p} ตัวดำเนินการเหล่านี้เขียนอยู่ในรูปตัว ดำเนินการสร้างและทำลาย คือ $\hat{x} = \hat{a}' + \hat{a}$ และ $\hat{p} = i(\hat{a}' - \hat{a})$ ตามลำดับ การแจกแจงวิกเนอร์ของ สถานะโมดเดี่ยวสามารถเขียนอยู่ในรูป

$$W(\alpha) = \frac{1}{2\pi^2} \int d^2 \tilde{\alpha} Tr\{\hat{\rho} \,\hat{\mathbf{D}}(\tilde{\alpha}) \,\mathrm{e}^{-\tilde{\alpha}\alpha^* - \tilde{\alpha}^*\alpha}\}$$
(138)

โดยที่ $ilde{lpha}= ilde{x}+i ilde{p}$ และ lpha=x+ip

1. สถานะควอนตัมและพลศาสตร์ในรูปแบบของการแทรกสอดตามเครื่องแทรกสอดแบบมัค-เซนเดอร์ (MZI)

การอธิบายเชิงควอนตัม เราสมทบตัวดำเนินการโมดสร้างและทำลายด้วย \hat{a}_i , \hat{a}_i^{\dagger} และ \hat{b}_i , \hat{b}_i^{\dagger} โดย $i \in \{0,1,2\}$ ค่าของ i แสดงโมดของอินพุต โมดภายใน ของตัวเครื่องมือการแทรกสอด โมดทั้งสองของ MZI อาจเป็นโมดอวกาศหรือโมดโพลาไรซ์ก็ได้ พิจารณาการแผ่ของสถานะอินพุตควอนตัมของสองโมดผ่านองค์ประกอบเชิงแสงแชงแบบเชิงเส้นแบบ MZI ในตัวแทนแบบไฮเซนเบิร์ก การแผ่สามารถเขียนในรูปของการแปลงของโมดตัวดำเนินการผ่าน แมทริกซ์การกระเจิง *M*_i โดยที่

$$\begin{bmatrix} \hat{a}_0 \\ \hat{b}_0 \end{bmatrix} = \hat{M}_i^{-1} \begin{bmatrix} \hat{a}_1 \\ \hat{b}_1 \end{bmatrix}$$
(139)

แมทิกซ์การกระเจิงที่สอดคล้องกับตัวแยกแสงแบบ 50:50 และตัวเลื่อนเฟสกำหนดโดย

$$\hat{M}_{BS} = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{bmatrix} 1 & i \\ i & 1 \end{bmatrix}, \quad \hat{M}_{\varphi} = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & e^{-i\varphi} \end{bmatrix}$$
(140)

ตามลำดับ โดยรูปแบบของ \hat{M}_{BS} เป็นจริงสำหรับตัวแยกแสงที่เกิดขึ้นที่ชั้นเดี่ยวของสารไดอิเล็กตริกซึ่ง เป็นกรณีที่การสะท้อนและการส่งผ่านรวมเข้าไว้ที่เฟสสัมพัทธ์ π/2 ดังนั้น สถานะควอนตัมแบบสอง โมดที่ด้านขาออกของ MZI ในฐานแบบฟอคจึงหาได้โดยการแทนตัวดำเนินการโมดที่สถานะขาเข้าใน รูปแบบของตัวดำเนินการโมดขาออก โดยที่แมทริกซ์การกระเจิงรวมกำหนดโดย $\hat{M}_{MZI} = \hat{M}_{BS} \hat{M}_{\varphi} \hat{M}_{BS}$ ในรูป

$$\hat{M}_{\text{MZI}} = ie^{-i\frac{\varphi}{2}} \begin{bmatrix} \sin\frac{\varphi}{2} & \cos\frac{\varphi}{2} \\ \cos\frac{\varphi}{2} & -\sin\frac{\varphi}{2} \end{bmatrix}$$
(141)

ซึ่งเป็นแมทริกซ์ที่ปกติแล้ว

ในรูปของการแจกแจงความน่าจะเป็นแบบกึ่งในเฟสสเปซเช่นฟังก์ชันการแจกแจงวิกเนอร์ การแผ่ผ่าน MZI จึงอธิบายได้ในรูปตัวแปรเชิงซ้อน คือ

$$W_{out}(\alpha_1,\beta_1) = W_{in}[\alpha_0(\alpha_1,\beta_1),\beta_0(\alpha_1,\beta_1)]$$
(148)

ความสัมพันธ์ระหว่างตัวแปรเชิงซ้อนเหล่านี้กำหนดได้ในรูปแบบของแมทริกซ์การกระเจิง \hat{M} โดยที่

$$\begin{bmatrix} \alpha_0 \\ \beta_0 \end{bmatrix} = \hat{M}^{-1} \begin{bmatrix} \alpha_1 \\ \beta_1 \end{bmatrix}$$
(149)

α₀, β₀, α₁, β₁ เป็นแอมปลิจูดเชิงซ้อนของสนามในโมด â₀, b₀, â₁, b₁ ตามลำดับ การใช้การแจกแจง ความน่าจะเป็นผ่านเฟสสเปซจึงสะดวกกว่าเมื่อต้องเกี่ยวข้องกับสถานะแบบเกาส์ซึ่งก็คือการแจกแจง แบบวิกเนอร์ เกาส์ และเกี่ยวข้องกับตัวดำเนินการเกาส์ ตัวอย่างเช่นสถานะอาพันธ์ สถานะสุญญากาศ บีบอัดและสถานะแบบความร้อน เป็นต้น เพราะการแจกแจงแบบเกาส์อธิบายได้ในโมเมนต์อันดับที่1 และอันดับที่ 2 ซึ่งมีเครื่องมือการอธิบายในรูปแบบพีชคณิต กรุป ซึ่งใช้การแผ่ของค่าเฉลี่ยและค่าการ แปรปรวนร่วมของสถานะเกาส์ของจำนวนโมดทางโฟโตนิคที่เป็นอิสระต่อกัน

3 แบบจำลองของชวิงเกอร์

เป็นอีกวิธีหนึ่งที่บรรยายสถานะควอนตัมและพลศาสตร์ของมันใน MZI ได้ แบบจำลองตั้งอยู่บนพื้นฐาน ความสัมพันธ์ระหว่างพีชคณิตกับตัวดำเนินการของโมดเชิงแสงที่เป็นอิสระต่อกันและพีชคณิตของ โมเมนตัมเชิงมุม

พิจารณาฟังก์ชันของตัวดำเนินการโมดของโมดเชิงแสงอิสระต่อไปนี้ คือ $\hat{a}_1, \hat{a}_1^\dagger, \hat{b}_1, \hat{b}_1^\dagger$ โดยที่

$$\hat{J}_{x} = \frac{1}{2} (\hat{a}_{1}^{\dagger} \hat{b}_{1} + \hat{b}_{1}^{\dagger} \hat{a}_{1})$$

$$\hat{J}_{y} = \frac{1}{2i} (\hat{a}_{1}^{\dagger} \hat{b}_{1} - \hat{b}_{1}^{\dagger} \hat{a}_{1})$$

$$\hat{J}_{z} = \frac{1}{2} (\hat{a}_{1}^{\dagger} \hat{a}_{1} - \hat{b}_{1}^{\dagger} \hat{b}_{1})$$
(150)

การเลือกดัชนิโมดเป็น 1 ซึ่งอยู่ใน MZI สอดคล้องกับโมดของตัวแยกแสง ตามความสัมพันธ์ $[\hat{J}_q, \hat{J}_r] = i\hbar \grave{O}_{q,r,s} \hat{J}_s$ โดยที่ \grave{O} เป็นเทนเซอร์อสมมาตร และ $q, r, s \in \{x, y, z\}$ บนพื้นฐาน ความสัมพันธ์นี้สถานะสองโมดบริสุทธิ์ของ N โฟตอน ได้แปลงไปทั่วสถานะบริสุทธิ์ในปริภูมิย่อยสปิน N/2 ของปริภูมิฮิลเบิร์ตโมเมนตัมเชิงมุม คือ

$$|n_a, n_b\rangle \rightarrow \left|j = \frac{n_a + n_b}{2}, m = \frac{n_a - n_b}{2}\right\rangle$$
 (151)

การแผ่กระจายของสนามโมดเดียวที่ถูกควอนไทซ์สามารถเขียนในรูปของตัวแทนชวิงเกอร์เป็นกรุปแบบ SU(2) ก่อกำเนิดโดยตัวดำเนินการโมเมนตัมเชิงมุม $\hat{J}_x, \hat{J}_y, \hat{J}_z$ เช่น การแปลงของตัวแยกแสงตาม สมการที่ (8) เขียนในรูป

$$\begin{bmatrix} \hat{a}_0 \\ \hat{b}_0 \end{bmatrix} = U_{BS}^{\dagger} \begin{bmatrix} \hat{a}_1 \\ \hat{b}_1 \end{bmatrix} U_{BS}$$
(152)

โดยที่ $U_{\scriptscriptstyle BS}=\exp(i\pi/2\hat{J}_{_x})$ การแปลงเนื่องมาจากการเลื่อนเฟสภายในตัวทำการแทรกสอดอธิบายได้ ในรูป

$$\begin{bmatrix} \hat{a}_1 \\ \hat{b}_1 \end{bmatrix} \rightarrow U_{\varphi}^{\dagger} \begin{bmatrix} \hat{a}_1 \\ \hat{b}_1 \end{bmatrix} U_{\varphi}$$
(153)

ใช้พีชคณิต SU(2) ของตัวดำเนินการโมเมนตัมและบทแทรกของเบเกอร์ ฮอสดรอฟฟ์ การแปลงแบบยูนิ ทารี่ที่สอดคล้องกับ MZI อธิบายได้ในรูปของ $\hat{U}_{\scriptscriptstyle MZI} = \exp(-i arphi \hat{J}_{_{\scriptscriptstyle Y}})$ สำหรับสถานะโมดสองภายใน เครื่องแทรกสอดตัวดำเนินการ $\hat{J}_{_{\scriptscriptstyle Z}}$ อธิบายจำนวนโฟตอนที่ต่างกันระหว่างสองโมดที่อยู่ในเครื่องแทรก สอด ซึ่งแปรผันตรงกับ $\hat{a}_1^{\dagger} \hat{a}_1 - \hat{b}_1^{\dagger} \hat{b}_1$ ทำนองเดียวกันเมื่อใช้ ความสัมพันธ์การสลับที่ SU(2) ตัว ดำเนินการ \hat{J}_x และ \hat{J}_y อธิบายความแตกต่างของจำนวนโฟตอนที่อินพุทซึ่งแปรผันตรงกับ $\hat{a}_2^{\dagger}\hat{a}_2 - \hat{b}_2^{\dagger}\hat{b}_2$ และที่เอาท์พุทคือ $\hat{a}_0^{\dagger}\hat{a}_0 - \hat{b}_0^{\dagger}\hat{b}_0$

4 การประมาณค่าของการวัดและเฟส



รูปที่ 3.1 เครื่องมือการแทรกสอดของแสงแบบ มาร์ช - เซนเดอร์ (March - Zehnder)

หลังจากสถานะควอนตัมแบบสองโมดได้แผ่เข้าไปใน MZI ก็ทำการวัดสถานะเอาท์พุทในรูปตัว ดำเนินการหนาแน่น $\hat{\rho}$ โดยใช้ตัวดำเนินการเฮอร์มิเซียน \hat{O} แทนการวัดค่าที่สังเกตได้ ตัวอย่างเช่น ค่าที่สังเกตได้สอดคล้องกับการตรวจจับความแตกต่างของความเข้มแสง MZI คือ ตัวดำเนินการวัด จำนวนโฟตอนที่ต่างกัน $\hat{O} = \hat{b}_2^{\dagger} \hat{b}_2 - \hat{a}_2^{\dagger} \hat{a}_2$ นั่นเอง การตรวจจับอื่นที่น่าสนใจซึ่งเป็นการเพิ่ม ประสิทธิภาพของสถานะอินพุทจำนวนมาก \hat{a}_2 กำหนดได้โดย $\hat{\Pi} = (-1)^{\hat{a}_2^{\dagger \hat{a}_2}}$ สัญญาณการวัดที่ สอดคล้องกับ $\langle \hat{O} \rangle = Tr \left\{ \hat{O} \hat{\rho} \right\}$ อีกทั้งความแม่นยำสำหรับเฟส φ ที่ไม่ทราบก็ประมาณค่าได้โดยการ ใช้สูตรการประมาณค่าความคลาดเคลื่อนของการแผ่ คือ

$$\Delta \varphi = \frac{\Delta O}{d\left\langle \hat{O} \right\rangle / d\varphi} \tag{154}$$

โดยที่ $\Delta O = \sqrt{\left<\hat{O}^2\right> - \left<\hat{O}\right>^2}$ เช่น กรณีของเครื่องมือการแทรกสอดตามรูปที่ 3.1 สถานะขาออก กำหนดได้ด้วยแมทริกซ์การกระเจิง คือ

$$|\alpha\rangle|0\rangle \rightarrow |i\alpha\sin(\varphi/2)e^{-i\varphi/2}\rangle|i\alpha\cos(\varphi/2)e^{-i\varphi/2}\rangle$$
(155)

สัญญาณขาออกของตัวดำเนินการ $\hat{O}=\hat{b}_2^\dagger\hat{b}_2-\hat{a}_2^\dagger\hat{a}_2$ สอดคล้องกับการตรวจรับความแตกต่างของความ เข้ม คือ

$$\left\langle \hat{O} \right\rangle = \left| \alpha \right|^2 \cos^2(\varphi/2) - \sin^2(\varphi/2) = \left| \alpha \right|^2 \cos \varphi \tag{156}$$

ซึ่งตรงกับผลลัพธ์ที่ได้จากแบบคลาสสิก โมเมนต์อันดับที่ 2 ของ $\left< \hat{O}^2 \right>$ สำหรับสถานะขาออก คือ $\left| lpha \right|^4 \cos^2 arphi + \left| lpha
ight|^2 \,$ ซึ่งมีความเที่ยงตรงของการประมาณเฟสที่เป็นไปได้ของเครื่องมือการแทรกสอด สถานะแสงอาพันธ์และการวัดความแตกต่างของความเข้มมีค่าเป็น

$$\Delta \varphi = \frac{\sqrt{|\alpha|^4 \cos^2 \varphi + |\alpha|^2 - |\alpha|^4 \cos^2 \varphi}}{|\alpha|^2 \sin \varphi}$$
$$= \frac{1}{|\alpha||\sin \varphi|} = \frac{1}{\sqrt{n} |\sin \varphi|}$$
(157)

โดยที่ \overline{n} คือ ค่าเฉลี่ยจำนวนโฟตอนของสถานะอาพันธ์ เฟสที่ไม่ทราบค่าของ φ ก็คือ $\varphi - \theta$ ซึ่งเป็น จำนวนจริงที่มีค่าน้อยๆโดยที่ θ คือ เฟสที่ควบคุม ดังนั้น ความเที่ยงตรงมีค่าที่ดีที่สุดเมื่อ θ เป็นผลคูณ ของ $\pi/2$ ทำให้ได้ $\Delta \varphi = 1/\sqrt{\overline{n}}$ ซึ่งคือขีดจำกัดสัญญาณความแปรปรวนแบบของโฟตอนที่ตรวจรับได้ แบบควอนตัมหรือที่เรียกว่า ชอท นอยส์

การประมาณพารามิเตอร์ควอนตัม

พิจารณาสำเนาสถานะควอนตัมเดียวกันจำนวน N สถานะมีอันตรกิริยากับตัวพารามิเตอร์ไม่ทราบ ค่าที่ให้ข้อมูล เนื่องจากสถานะได้ขนข้อมูลข่าวสารของพารามิเตอร์ที่สนใจไว้ คือ φ โดยข้อมูลข่าวสาร คือ $\hat{\rho}_{\varphi}$ พิจารณาเซตของข้อมูล $\mathbf{x} = \{x_1, x_2, ..., x_{\varphi}\}$ ซึ่งหาได้จาก N สำเนาของผลลัพธ์การวัดทั่วไป เชิงควอนตัม $\hat{\rho}_{\varphi}$ การวัดที่วางนัยทั่วไปแล้วเป็นการวัดค่าบวกของตัวดำเนินการ (POVM) ซึ่งเป็นหมู่ ของตัวดำเนินการค่าบวก Λ_{μ} ด้วยค่าดัชนี $\mu \in \{1, 2, ..., M\}$ ซึ่งเป็นผลลัพธ์ของการวัดที่ความน่าจะ เป็นของมันในสถานะ ρ กำหนดโดย $p(\mu) = Tr\{\rho\Lambda_x\}$ สมาชิกของ POVM มีความสัมพันธ์ คือ $\sum_x \Lambda_x = I$ ซึ่งรับประกันว่า $p(\mu)$ มีการแจกแจงความน่าจะเป็นที่ใช้ได้ เนื่องจากจุดของข้อมูลที่ได้ จากการวัดสำเนาที่เหมือนกันของสถานะควอนตัม x_i ของตัวแปรสุ่ม $X_i, i \in \{1, 2, ..., \nu\}$ ซึ่งมีการ กระจายตามฟังก์ชันการแจกแจง $p_{\varphi}(X)$ เป้าหมายคือการประยุกต์ใช้กฎ $\hat{\varphi}_{\nu}$ สำหรับจุดข้อมูลเพื่อหา การประมาณที่ดีสำหรับตัวพารามิเตอร์ φ

เมื่อประยุกต์ใช้กฎ $\hat{\phi}_{,}$ กับเซตของจุดข้อมูล x การวัดความเที่ยงตรงเพื่อการประมาณค่าของ $\hat{\phi}_{,}(\mathbf{x})$ ก็ คือค่าความคลาดเคลื่อนกำลังสองเฉลี่ยกำหนดโดย

$$\Delta^2 \hat{\varphi}_{\nu} = \mathbf{E}[(\hat{\varphi}_{\nu}(\mathbf{x}) - \varphi)^2]$$
(158)

เมื่อ E คือ ค่าคาดหวัง สำหรับกฎการประมาณ \hat{arphi}_{v} ใดๆซึ่งปราศจากความลำเอียงซึ่งก็คือ

$$E[\hat{\varphi}_{v}(\mathbf{x})] = \varphi \tag{159}$$

จากทฤษฎีบทของเครเมอร์-ราโอ สำหรับทฤษฎีการประมาณแบบคลาสิกขอบเขตล่างของความ คลาดเคลื่อนค่าเฉลี่ยกำลังสอง คือ

$$\Delta^2 \hat{\varphi}_{\nu} \ge \frac{1}{\nu F(p_{\varphi})} \tag{160}$$

โดยที่ $F(p_{_{arphi}})$ คือ สารสนเทศของฟิชเซอร์สำหรับการแจกแจงความน่าจะเป็นกำหนดโดย

$$F(p_{\varphi}) = F_{C1}(\hat{\rho}_{\varphi}, \Lambda_{\mu}) = \mathbf{E}\left[-\frac{d^2}{d\varphi^2}\log p_{\varphi}\right]$$
(161)

ขอบเขตล่างของสูตรนี้เรียกว่า ขอบเขตของ เครเมอร์ ราโอ ซึ่งให้ความเที่ยงตรงในการประมาณค่าที่ เป็นไปได้เมื่อทั้งสถานะควอนตัมของพารามิเตอร์ที่ไม่อิสระและรูปแบบการวัดได้ระบุไว้

จากทฤษฎีควอนตัมของการประมาณโดยขอบเขตแบบควอนตัมของเครเมอร์ ราโอ กำหนดโดย

$$\Delta^2 \hat{\varphi}_{\nu} \ge \frac{1}{\nu F_Q(\hat{\rho}_{\varphi})} \tag{162}$$

โดยที่ $F(\hat{
ho}_{_{\!arphi}})$ คือ สารสนเทศควอนตัมฟิชเชอร์ ซึ่งนิยามว่าเป็นค่าที่ดีที่สุดของสารเสนเทศแบบคลาสิก ของฟิชเชอร์ทั่วการวัดที่เป็นไปได้ คือ

$$F_{Q}(\hat{\rho}_{\varphi}) = \max_{\Lambda_{\mu}} F_{C1}(\hat{\rho}_{\varphi}, \Lambda_{\mu})$$
(163)

แผนภาพการวัดที่บรรลุขอบเขตล่างเรียกว่าแผนภาพการวัดที่เหมาะสมที่สุด การดำเนินการอนุพันธ์ ลอการิธึมแบบสมมาตรเป็นการวัดเช่นนี้โดยทราบกันดีว่าเป็นความเหมาะสมที่สุดสำหรับทุกสถานะเชิง ควอนตัม

ในกรณีของสถานะเอ็นแทงเกิลบริสุทธิ์ สารสนเทศควอนตัมฟิชเซอร์

$$F_Q = 4\Delta^2 H \tag{164}$$

โดยที่ *H* คือ ตัวก่อเกิดของการวิวัฒน์ของพารามิเตอร์ซึ่งทำให้เกิดความสัมพันธ์ความไม่แน่นอนที่วาง นัยแล้วระหว่างการก่อเกิดแฮมิลโทเนียนของการวิวัฒน์ของพารามิเตอร์และตัวประมาณการที่ใช้สำหรับ ประมาณค่าของพารามิเตอร์ที่ไม่ทราบค่ากำหนดโดย

$$\Delta^2 \hat{\varphi}_{\nu} \Delta^2 H \ge \frac{1}{4\nu} \tag{165}$$

สำหรับตัวก่อเกิดแฮมิลโทเนียน \hat{H} และ v คือจำนวนของจุดของข้อมูลที่รวมเข้าด้วยกันจากสำเนาการ วัดสถานะ

มาตรวิทยาเชิงแสง

มาตรวิทยาเชิงแสงมีองค์ประกอบสองส่วน คือ แหล่งกำเนิดแสงแบบควอนตัมซึ่งเรียกว่า เอนแทงเกิลโฟ ตอน และการบีบอัดแสง

สภาพเอนแทงเกิล

เป็นสหสัมพันธ์ระหว่างระบบกายภาพต่างๆที่ไม่ใช่แบบฟิสิกส์ดั้งเดิม สถานะควอนตัมที่เอนแทงเกิลกัน เมื่อสถานะต่างๆแยกออกจากกันไม่ได้หรือไม่ใช่สถานะที่แยกออกจากกันแล้ว เช่น กรณีของระบบย่อย A และ B โดยสถานะที่แยกออกจากกันได้จะอยู่ในรูป

$$\hat{\rho}_{AB} = \sum_{x} p(x)\hat{\rho}_{A}^{x} \otimes \hat{\rho}_{B}^{x} , p(x) \ge 0 \ \forall x, \sum_{x} p(x) = 1$$
(166)

โดยที่ $\hat{
ho}^x_{\scriptscriptstyle A}$ และ $\hat{
ho}^x_{\scriptscriptstyle B}$ คือ ตัวดำเนินการหนาแน่น

ในระบบการแทรกสอดของแสงตัวที่เกี่ยวข้อง คือ เอนแทงเกิลกันระหว่างแสงสองโมดผ่านตัวแยกแสง ตัวแรก คือ a1 และ b1 ซึ่งรู้จักกันดีในรูปสถานะ N00N ดังนี้

$$|N::0\rangle_{a_{1,b_{1}}} = \frac{1}{\sqrt{2}} \left(|N\rangle_{a_{1}} |0\rangle_{b_{1}} + |0\rangle_{a_{1}} |N\rangle_{b_{1}} \right)$$
(167)

โดยที่ a_1 และ b_1 คือ แสงสองโมดผ่านตัวแยกแสงตัวแรก

แสงสถานะบีบอัด

ในย่านการนับตัวเลขหรือตัวแปรที่ต่อเนื่องเอนแทงเกิลมีการเชื่อมโยงกับผลของการที่ไม่เป็นแบบ คลาสสิกหรือการบีบอัด แสงสถานะบีบอัดเป็นสถานะที่มีความไม่แน่นอนมีค่าน้อยที่สุดที่การกระเพื่อม ของมันหนึ่งในสองควอเดรเจอร์ในเฟสสเปซถูกทำให้ลดค่าลงในขณะที่อีกควอเดรเจอร์กระเพื่อมมากขึ้น ตัวดำเนินการบีบอัดแบบโมดเดียวที่กระทำต่อโมด â₀ กำหนดโดย

$$\hat{S}(\xi) = \exp\left(\frac{1}{2}\xi\hat{a}_{0}^{\dagger 2} - \xi^{*}\hat{a}_{0}^{2}\right)$$
(168)

โดยที่ $\xi = re^{i\theta}$, r และ θ เป็นพารามิเตอร์การบีบอัด และมุมการบีบอัดตามลำดับ สถานะการบีบอัด สุญญากาศกำหนดโดย

$$\left|\xi\right\rangle = S(\xi)\left|0\right\rangle$$
$$= \sum_{m=0}^{\infty} \frac{(2m)!}{2^{2m}(m!)^2} \frac{\tanh^{2m} r}{\cosh r} \left|2m\right\rangle \tag{169}$$

โดยมีค่าเฉลี่ยของจำนวนโฟตอน คือ $\bar{n} = \sinh^2 r$ มีหลายวิธีที่ให้กำเนิดสถานะบีบอัดของแสง วิธีที่ นิยมกันคือกระบวนการผันกลับแบบพาราเมตริกโดยใช้ผลึกสารที่ไม่เป็นเชิงเส้นที่มีค่าสภาพรับไว้ได้ใน ระดับที่สอง $\chi^{(2)}$

ความเชื่อมโยงระหว่างการบีบอัดและเอนแทงเกิลถูกเปิดเผยเมื่อลำแสงสถานะบีบอัดสุญญากาศแบบ โมดเดียวสองลำแสงถูกผสมเข้าด้วยกันที่ตัวแยกลำแสง สถานะที่ผลลัพธ์ผ่านตัวแยกลำแสงกำหนดโดย สถานะสุญญากาศแบบสองโมด คือ

$$\left| \xi \right\rangle = \hat{S}_{2}(\xi) \left| 0 \right\rangle_{a_{1}} \left| 0 \right\rangle_{b_{1}}, \qquad \left(\xi = r e^{i\theta + \pi/2} \right)$$
$$= \frac{1}{\cosh r} \sum_{0}^{\infty} (-1)^{n} e^{in(\theta + \pi/2)} (\tanh r)^{n} \left| n \right\rangle_{a} \left| n \right\rangle_{b} \qquad (170)$$

โดยที่ $\hat{S}^2(\xi) = \exp(\xi \hat{a}_1^{\dagger} \hat{b}_1^{\dagger} - \xi^* \hat{a}_1 \hat{b}_1)$ คือ ตัวดำเนินการการบีบอัดแบบสองโมด สถานะนี้เป็นสถานะ เอนแทงเกิล ตัวดำเนินการบีบอัดแบบสองโมดสามารถอธิบายได้จากกระบวนการผันกลับพาราเมตริก แบบซ้ำซ้อนสถานะโดยที่โฟตอนการปั้มที่หลุดออกมาที่ความถี่ ω_p มีอันตรกิริยากับ ผลึกไม่เชิงเส้นใน ลำดับที่สอง ให้กำเนิดคู่ของเอนแทงเกิลโฟตอนความถี่ ω_a และ ω_b โดยที่ $\omega_a + \omega_b = \omega_p N00N$

สถานะผสมโคฮีเรนท์กับการแทรกสอดของแสงสถานะบีบอัดสุญญากาศ

มาตรวิทยาการแทรกสอดที่อาศัยแสงผสมกันระหว่างสถานะอาพันธ์และสถานะบีบอัด เมื่อสถานะ อินพุทสองชนิดนี้ผสมกันอยู่ในปริมาณความเข้มเท่ากัน นั่นคือ $\sinh^2 r = |\alpha|^2 = \overline{n}/2$ สำหรับ จำนวนโฟตอนเฉลี่ย \overline{n} ดังนั้น สถานะผลลัพธ์ที่ผ่านตัวแยกลำแสงที่ผสมกันอยู่ที่แต่ละองค์ประกอบของ N โฟตอนในสถานะมีค่าความถูกต้องเที่ยงตรงมีค่ามากกว่า 90% ที่สอดคล้องกับสถานะ N00Nดังนั้น แผนผังนี้จึงถูกใช้อย่างแพร่หลายเพื่อสร้างสถานะ N00N ในทางการทดลอง

ค่าขอบเขตล่างของเครื่องมือการแทรกสอดสำหรับแสงอาพันธ์และแสงบีบอัดสุญญากาศพร้อมด้วยการ ตรวจวัดจำนวนโฟตอนที่เอาท์พุท คือ

$$F_{c1} = |\alpha|^2 e^{2r} + \sinh^2 r$$
 (171)

เมื่อค่าจำนวนโฟตอนเฉลี่ยของอินพุททั้งสองมีค่าเท่ากัน นั่นคือ $\sinh^2 r = |\alpha|^2 = \overline{n}/2$ สารสนเทศ แบบคลาสสิคของฟิชเซอร์มีค่าประมาณ $\overline{n}^2 + \overline{n}/2$ ซึ่งเป็นผลมาจากการสเกลไฮเซนเบิร์กสำหรับความ เที่ยงตรงในเฟส ซึ่งคือ $\Delta \varphi = 1/(\sqrt{v\overline{n}})$ โดยที่ v คือ จำนวนของจุดข้อมูลที่รวมกันอยู่จากการวัด สำเนาที่เหมือนกันของสถานะ

มาตรวิทยาควอนตัมและการวัดด้วยตัวตรวจรู้

การทดลองที่ใช้สถานะ N00N ได้อธิบายว่าการประมาณค่าเฟสเกินขีดจำกัดของสัญญาณรบกวน แบบกระสุนและบรรลุผลขีดจำกัดของไฮเซนเบิร์ก มีการทดลองที่ใช้สถานะ N00N เพื่อวัดปริมาณที่ มีประโยชน์แปลงไปสู่เฟสเซิงแสงภายใต้เงื่อนไขการสูญเสียโฟตอนและการสูญเสียความเป็นอาพันธ์ ผู้ ทดลองคนแรกคือ เครสปีและทีมงานโดยใชสถานะ N = 2N00N เพื่อวัดความเข้มข้นของโปรตีนใน เลือดในสารละลายบัฟเฟอร์ การทดลองใช้อุปกรณ์เชิงแสงแบบของเหลวประกอบด้วยชุดแทรกสอดของ แสงแบบท่อนำคลื่นที่แขนของมันผ่านช่องของไหลไมโครซึ่งมีสารละลายอยู่ข้างใน ดัชนีหักเหของแสงที่ ขึ้นกับความเข้มข้นของสารละลายทำให้เกิดการเลื่อนเฟสสัมพัทธ์ระหว่างแขนทั้งสองของตัวแทรกสอด ซึ่งถูกตรวจจับโดยใช้การนับจำนวนโฟตอนที่เกิดขึ้นพร้อมกัน สถานะ N = 2N00N เกิดจากเครื่องมือ การแทรกสอดแบบ HOM ด้วยคู่เอนแทงเกิลโฟตอนจากแหล่งผลิตในกระบวนการผันกลับพาราเมตริก ที่เอาท์พุทแถวของเส้นใยแก้วนำแสงเพื่อการสื่อสารใช้เพื่อสะสมโฟตอนซึ่งตรวจจับได้พร้อมเพรียงกัน โดยใช้อะวาลานซ์โฟโตไดโอดชนิดสี่โฟตอนเดียว ตรวจจับโฟตอนได้ความเที่ยงตรงของลวดลายการ แทรกสอด 87% ในกรณีที่ช่องไมโครมีค่าการส่งผ่านเพียงแค่ 61% เนื่องจากการสูญเสียโฟตอน การ ทดลองบรรลุผลการสนองตอบต่ำกว่าขีดจำกัดของสัญญาณรบกวนแบบกระสุน อีกการทดลองเป็นของ วูฟแกรมและคณะได้ใช้สถานะโพลาไรซ์ของ NOON และการหมุน ของฟาราเดย์กับโพรบสปินของเหล่าอะตอมรูบิเดียมแบบไม่ทำลาย กลุ่มสปินของอะตอมประยุกต์ใน เรื่องความจำแบบควอนตัมเชิงแสง การแทรกสอดของอะตอมเสริมประสิทธิภาพแบบควอนตัม เมื่อหมู่ ของสปินมีอันตรกิริยากับเครื่องมือวัดเชิงแสงเช่นเครื่องบันทึกหรืออ่านในความจำควอนตัมหรือทำให้ เกิดการแทรกสอดแบบบีบอัดของสปินท่ามกลางการรบกวนจากการกระเจิงจากการเหนี่ยวนำจากพวก ไร้โพลาไรซ์ นอกจากนี้ยังมีโฟตอนสูญหายเนื่องจากการกระเจิงของโพรบเชิงแสงปิด เพื่อจะลดการ สูญเสียให้น้อยลง การทดลองได้ให้กำเนิดสถานะ NOON ที่มีแถบแคบๆให้ความคมชัดประมาณ 90% และความบริสุทธิ์สูงที่ความถิ่ดอปเปลอร์ปรับค่าความกว้างสี่ค่าจากการกำธรของอะตอม Rb-85 ซึ่ง ประกอบด้วยโฟตอนกำธรกับสสารที่จำแนกไม่ได้ บรรดาโฟตอนที่เอาท์พุทถูกตรวจจับโดยใช้การ ตรวจจับจำนวนโฟตอนด้วยลวดลายความมองเห็นได้มากกว่า 90% การทดลองบรรลุผลการตอบสนอง ที่การเบี่ยงเบนมาตรฐานดีกว่าขีดจำกัดของสัญญาณรบกวนแบบกระสุน

3.3 การกล้ำของคลื่นที่แผ่ในท่อน้ำคลื่นแบบสั่นพ้อง

เมื่อใช้ทฤษฎีการควบโมดในย่านเวลาหลักสำหรับวิเคราะห์ท่อนำคลื่นควบกล้ำ กำลังของการส่งผ่าน ผ่านท่อนำคลื่นและปัจจัยคุณภาพโหลดรวม Q_L ของท่อกำธรนำคลื่นของคลื่นเคลื่อนที่ TWR คือ

$$T(\omega) = \frac{P_{out}}{P_{in}} = \left| \frac{2i(\omega - \omega_0) / \omega_0 + 1 / Q_0 - 1 / Q_C^2}{2i(\omega - \omega_0) / \omega_0 + 1 / Q_0 - 1 / Q_C} \right|$$
(172)

โดยที่

$$\frac{1}{Q_L} = \frac{1}{Q_0} + \frac{1}{Q_C}$$
(173)

 ω_0 และ Q_0 คือ ความถี่กำธรและปัจจัยคุณภาพในตัวตามลำดับซึ่งมีความสัมพันธ์กันด้วย $Q_0 = \omega_0 \tau_0 / 2$ โดยที่ τ_0 คือ เวลาการสลายตัวการสูญเสียพลังงานของโมดกำธร Q_c คือ ปัจจัย คุณภาพของการควบกล้ำระหว่างท่อกำธรและท่อนำคลื่น โดยมีความสัมพันธ์ $Q_c = \omega_0 \tau_c / 2$ โดยที่ τ_c คือ ค่าคงที่ทางเวลาของการสลายตัวของพลังงานจากท่อกำธรไปยังท่อนำคลื่นซึ่งมีความสัมพันธ์กับ ปัจจัยควบกล้ำ κ ระหว่างท่อนำคลื่นและท่อกำธร คือ $|\kappa|^2 = 2 / \tau_c$ ดังนั้น $Q_c = \omega_0 / |\kappa|^2$ โดยที่

$$\kappa = -\frac{i\omega_0\varepsilon_0}{4} \int \Delta(n)^2 \frac{E_r^* e^{im\phi}}{\sqrt{U}} \frac{E_\omega e^{-i\beta z}}{\sqrt{P}} dz dA$$
(174)

โดยที่ β คือ ค่าคงที่การแผ่ของคลื่นในท่อนำคลื่น z คือ ทิศทางการแผ่ของคลื่นตามท่อนำคลื่น mและ ϕ คือ เลขฮาร์โมนิกมุมก้มเงย และเฟสของโมดท่อกำธรตามลำดับ $\Delta(n)^2$ คือ การรบกวนสภา พยอมสัมพัทธ์เกิดจากท่อนำคลื่นที่บริเวณใกล้ๆกับตัวกำธร dz คือ ส่วนของความยาวของคลื่นในท่อ นำคลื่น และ dA คือ พื้นที่ภาคตัดขวางของคลื่น U และ P คือ พลังงานและกำลังของตัวกำธรและ ท่อนำคลื่นตามลำดับ โดยที่

$$U = \frac{1}{2} \varepsilon_0 n_r^2 E_{\max,r}^2 V_m \tag{175}$$

และ

$$P = \frac{1}{2} \varepsilon_0 n_w^2 E_{\max,w}^2 A_m v_g \tag{176}$$

 n_r และ n_w คือ ดัชนีหักเหของแกนของตัวกำธรและของท่อนำคลื่นตามลำดับ V_m คือ ปริมาตรโมดยัง ผลของตัวกำธร A_m และ v_q คือ พื้นที่โมดยังผลและความเร็วกลุ่มของโมดท่อนำคลื่นตามลำดับ

3.4 การออกแบบวงแหวนสั่นพ้องสำหรับการแทรกสอดพลาสโมนิก

เครื่องมือการแทรกสอดแบบพลาสโมนิกประกอบด้วยสองส่วน คือ ท่อนำคลื่นที่มีความกว้าง (WGW) ใน ระดับนาโน และวงแหวนสั่นพ้องแพนด้าซึ่งฉาบด้วยทองคำบางมากมีความกว้างของท่อ (RRW) ในระดับ นาโนเช่นกัน ดังรูปที่



บทที่ 4 ผลการวิเคราะห์ข้อมูล

4.1 ผลการวิเคราะห์ข้อมูลเบื้องต้น

จากสมการ (172) ทำการวิเคราะห์สัญญาณเพื่อเปรียบเทียบของท่อนำคลื่นและวงแหวนสั่น พ้องสัญญาณที่ได้จากท่อนำคลื่นอย่างเดียวกับสัญญาณที่บริเวณรอยต่อท่อนำคลื่นกับวงแหวนสั่นพ้อง ได้ผลดังรูปที่ 4.1



รูปที่ 4.1 ความสัมพันธ์ระหว่างความเข้มของสัญญาณส่งผ่านและความยาวคลื่น

ทำการวิเคราะห์สัญญาณ จากสมการ (172) เพื่อเปรียบเทียบระหว่างการขึ้นกับความกว้างของ ท่อนำคลื่นและความกว้างของวงแหวนสั่นพ้องสัญญาณที่ได้จากท่อนำคลื่นอย่างเดียวกับสัญญาณที่ บริเวณรอยต่อท่อนำคลื่นกับวงแหวนสั่นพ้อง ได้ผลดังรูปที่ 4.2 จากรูปนี้จะพบว่าความยาวคลื่นที่ ตอบสนองดีที่สุดจะอยู่ในช่วง 550 – 670 nm

เมื่อศึกษาผลกระทบต่อเนื่องเพื่อหาค่าปัจจัยเชิงคุณภาพของเครื่องมือ เมื่อ ขนาดของความ กว้างของลำท่อนำคลื่นและลำท่อวงแหวนสั่นพ้องระดับนาโนเมตร ที่ตอบสนองต่อความยาวคลื่น ได้ผล ดังรูปที่ 4.2



รูปที่ 4.2 ความสัมพันธ์ระหว่างค่าปัจจัยคุณภาพ Q_c และความกว้างของท่อวงแหวนสั่นพ้อง (RRW) และของท่อนำคลื่น (WGW)

4.2 ผลการวิเคราะห์ศึกษาประสิทธิภาพของวงแหวนสั่นพ้องระดับไมครอน

ประสิทธิภาพของเครื่องมือการแทรกสอดแบบพลาสโมนิค มีปัจจัยคุณภาพอยู่ในระดับไม่เกิน 10⁵ ซึ่ง เหมาะสำหรับนำไปตรวจวิเคราะห์หรือประยุกต์ใช้งานทางด้านชีววิทยา ซึ่งเป็นอีกทางเลือกหนึ่งเช่นกัน



บทที่ 5 สรุปผล อภิปรายและข้อเสนอแนะ

5.1 สรุปผล

ได้ออกแบบและวิเคราะห์หาปัจจัยคุณภาพของเครื่องมือการแทรกสอดแบบพลาสโมนิคซึ่งเป็น แหล่งกำเนิดเอ็นแทงเกิลโฟตอนและยอดคลื่นดักจับอนุภาคจากปรากฏการณ์โมดกระซิบที่เกิดขึ้น บริเวณด้านข้างที่จุดศูนย์กลางของวงแหวนสั่นพ้องแพนด้า โดยใช้วงแหวนสั่นพ้องระดับไมครอนโดยการ ประยุกต์ใช้สารไม่เชิงเส้น คือ ซิลิคอนไดออกไซด์ฉาบด้วยเนื้อทองคำบางระดับนาโน ซึ่งนำมาใช้ใน การศึกษาลักษณะส่อของสัญญาณของสารตัวอย่างชีวโมเลกุลได้ จากการเปลี่ยนแปลงของค่าดัชนีหักเห ลักษณะเฉพาะของสารตัวอย่างที่ต้องการวิเคราะห์ได้

5.2 ข้อเสนอแนะ

ประสิทธิภาพของคู่เอ็นแทงเกิลโฟตอนมักจะมีช่วงชีวิตที่สั้นเนื่องมาจากมีอันตรกริยากับ สิ่งแวดล้อมโดยเฉพาะผลของอุณหภูมิทั้งต่อตัวตรวจวัดด้วย จึงควรเพิ่มระบบหล่อเย็นเข้ามาในระบบ เพื่อประสิทธิภาพการประมวลผลเชิงปริมาณที่ละเอียดแม่นยำและมีประสิทธิภาพมากขึ้น



บรรณานุกรม

1. P.D. Drummond and Z. Ficek, *Quantum Squeezing*, Springer, Berlin, 2004.

2. Xiao, Min, Jiang, Dong, and Yang. *Coupling Whispering-Gallery-Mode Micro Cavities with Modal Coupling Mechanism*, 2008, IEEE Journal of Quantum Electronics, Vol. 44. Issue 11, p. 1065.

3. Ashkin, Acceleration and Trapping of Particles by Radiation Pressure, 1970, Phys. Rev. Lett. Vol. 24, p. 156.

4. S. Chu, J. E. Bjorkholm, A. Ashkin, and A. Cable, *Experimental Observation of Optically Trapped Atoms*, 1986, Phys. Rev. Lett. Vol. 57, p. 314.

5. M. Abramowitz and I. A. Stegun, *Handbook of Mathematical Functions*, Dover, Toronto, 1965.

6. D. Bouwmeester, K. Ekert, Artur, A. Zeilinger, Anton (Eds.), *The Physics of Quantum Information*, Springer, Berlin, 2000.

7. Yuanyuan Chen, *et al.*, *Hong-Ou-Mandel interferometry on a biphoton beat note*, Npj: Quantum Information, 2019, Vol. 43, p.1-6.

8. Ahmad Salmanogli, et al., *Entangled two-photon interference*, 2019, Optik, Vol. 179, p. 909-913.



ภาคผนวก

นำเสนอผลงานแบบโปสเตอร์ งานประชุมวิชาการระดับนานาชาติ ICONSCI 9th จำนวน 1 เรื่อง คือ Designing and Application of Plasmonic Interferometry



Designing and Application of Plasmonic Interferometry Chatchawal Sripakdee^{1,a}*

¹Physics Group, Department of Science, Faculty of Science and Technology, Rajamangala University of Technology Phra Nakhon, Bangkok 10800, Thailand

achatchawal.s@rmutp.ac.th

Keywords: Micro ring resonator, plasmonic, interferometry

Abstract. In this work, the symmetric nonlinear micro PANDA ring resonator Si based material with very thin golden coating which generated plasmonic interaction for interferometer are designed and analyzed. The finite difference time domain method (FDTD) is used to analyze for the input Gaussian pulse propagation within the designed waveguides and the silicon micro ring resonator. It found that this photonic device can be used as an accuracy biosensor and show the feasible and suitable for high visibility and Q factor results.

Introduction

Nowadays, nonlinear micro PANDA ring resonator is considered as the most powerful and useful photonic device to be used in many application areas in applied science and computer engineering such as photon engineering in quantum information, optical telecommunication, microsensor devices for medicine instrument or mechanical and optical accuracy measurement [1]. From the high progression of the etching and lithography technology via quantum imaging by using entangled photon, it is feasible to realize an optical micro or nanochip [2] from a very thin micro Si layer cutting by femto second laser [3]. The most advantage of a metal - coated microcavity is about plasmonic whispering gallery mode [4] which can be used in quantum communication node, especially in quantum cryptography.

The aim of this paper is about designing and investigation the nonlinear silicon plasmonic interferometry by using PANDA ring resonator to be a part of the microphotonic device.



Fig. 1: The symmetric nonlinear plasmonic interferometry composes of a golden coating on micro PANDA ring resonator surface, contacting with the Si based tapered waveguide with the cross section of $5 \times 5 \ \mu m^2$.

In this work, we apply quantum designed the micro optical device as the plasmonic interferometry based on Si wafer, unless the surface of silicon micro ring was coated by a thin gold layer to generate surface plasmon, from the priciples of condensed matter physics, to achieve some optical properties. Plasmon are produced from the interaction of light with metal-dielectric materials. Its configuration is showed in Fig. 1.

By itself, nonlinear micro PANDA ring resonator works on the principle of total internal reflection, constructive interference and optical coupling in visible light regime. For the specific purpose, the designing this kind of ring resonator depends always on three mains constants i.e., firstly the coupling constant κ between the nonlinear micro ring resonator and nonlinear tappering micro fibers, secondly is of the transmission coefficient *t* in micro tappering fiber itself, where, at the contacting surface, their relations are $|\kappa|^2 + |t|^2 = 1$ and finally the ring radius *r*. So the relation between the complex mode amplitude of electric field propagating in the tappering nonlinear micro fiber, E_{t1} and the electric field propagating in the micro PANDA ring resonator E_{t2} attenuating between the contacting surface are described by the matrix [5]

$$\begin{pmatrix} E_{t1} \\ E_{t2} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} t & \kappa \\ -\kappa^* & t^* \end{pmatrix} \begin{pmatrix} E_{i1} \\ E_{i2} \end{pmatrix},$$
(1)

where * denotes complex conjugate value of κ and t, respectively. However, after the propagation many round trip there occur the loss inside the ring. This can be explained via the loss coefficient of the ring, α , if zero loss, $\alpha = 1$.

In generally, for the sake of simplication in simulation purpose, we always set the amplitude of input field in the bus to be one, i.e., $E_{i1} = 1$, then the amplitude of the electric field in the ring can be explained as

$$E_{i2} = \alpha e_{i\theta} E_{i2} \tag{2}$$

where $i = \sqrt{-1}$, $\theta = \omega L/c$, *L* is the circumference of the ring, $L = 2\pi r$, *r* being the radius of the ring, *c* being the phase velocity of the ring, $c = c_0/n_{\text{eff}}$ where c_0 is the vacuum speed of light and n_{eff} is the refractive index of the ring. In other word, θ can be explained in term of the ring's refractive index as

$$\theta = 4\pi^2 n_{\rm eff} \frac{r}{\lambda},\tag{3}$$

where λ is the wavelength of propagation electric field. Substitute E_{i1} into Eq. (1) we then obtain

$$E_{t1} = \frac{-\alpha + te^{-i\theta}}{-\alpha t^* + e^{-i\theta}},$$

$$E_{i2} = \frac{-\alpha \kappa^*}{-\alpha t^* + e^{-i\theta}}$$

$$E_{t2} = \frac{-\kappa^*}{1 - \alpha t^* e^{i\theta}}.$$
(4)

(6)

In the resonance mode, the circulating power P_{i2} in the ring and the transmission power P_{t1} in the output waveguide are given by

$$P_{i2} = \frac{\alpha^2 (1 - |t|^2)}{(1 - \alpha |t|)^2}$$

$$P_{t1} = \frac{(\alpha - |t|)^2}{(1 - \alpha |t|)^2}$$
(8)

Consequently, the finesse F and the quality factor Q are derived

in the form

$$\mathcal{F} = \frac{\pi t}{(1 - t^2)},$$

$$Q = \frac{n_{\text{eff}}L}{\lambda}\mathcal{F},$$
(10)

if $\kappa \ll 1$ then $F \simeq \pi/\kappa^2$.

 $(1 - \alpha |t|)^2$

In simulation technique, the Gaussian laser pulses of wavelength 1.550 μ m are launched into the waveguide as showed in Fig. 1. In mathematically, it is easy to express the input Gaussian pulse of electric field, assuming polarization in the z direction and propagation in the +x direction,

$$E(r,z) = E_0 \hat{y} \frac{w_0}{w(z)} \exp\left(\frac{-r^2}{w^2(z)}\right) \exp\left(-i\left(kz + k\frac{r^2}{2R(z)} - \psi(z)\right)\right), \quad (11)$$

where *r* is the radial distance from the center axis of the beam, *z* is the axial distance from the beam's focus (or "waist"), $k = 2\pi/\lambda$ is the wave number, $E_0 = E(0,0) = 1$ for the simple numerical technique, the electric field amplitude (and phase) at the origin at time

0, w(z) is the radius at which the field amplitudes fall to 1/e of their axial values at the plane z along the beam, w_0 is the waist radius, R(z) is the radius of curvature of the beam's wavefronts at z, and $\psi(z) = \tan^{-1}(z/z_R)$, where z_R is the Rayleigh length and z = 0 corresponds to the position of the beam waist, is the Gouy phase at z, an extra phase term beyond that attributable to the phase velocity of light.

In the next section we will give the numerical results to examine the model such as the relative power, q factor and comparing the signal from reference arm with the ring arm.

Results and Discussion

Having launched the Gaussian pulses into the two tapered waveguide arms as showed in Fig. 1, so the results of field propagating intensity has been achieved as show in Fig. 2. The signals from the



Fig. 2: The propagation of electric field within the nonlinear waveguides was simulated for relative power with respect to the narrow bandwidth laser pulses in Gaussian configuration between the tappered waveguide and the micro PANDA ring resonator.

reference arm and the golden ring interfered arm show more details in Fig. 3. The nonsmooth lines indicate that plasmonic interaction inducing plasmon frequency rather small since the major input signals match with the ring radius and attain the specific resonant frequency.

The final result, we simulate for the quality factor Q for this microphotonic interferometry device



Fig. 3: The recieved relative power signals from the two paralell arms show the shifting and absorbed from plasmonic- photon interaction. The red is of the reference arm and the green is of the golden coated micro PANDA ring resonator.

with varying transmission coefficient t at the contacting Si-gold surface, the result is showed in Fig. 4.



Fig. 4: The transmission coefficient vs. Q factor was showed within the possible range of t.

Conclusion

In this work, we designed plasmonic interferometry by using the silicon micro PANDA ring resonator coating with nano gold layer and compared the two accuracy signals. The results showed the feasible to be fabricated with quantum imaging process to get the precise and compact biosensors or medicine biosensor as well.

Acknowledgements

The author would like to acknowledge Faculty of Science and Technology, Rajamangala University of Technology Phra Nakhon, for the financial support.

References

- W. Bogarates, *et al.*, Silicon microring resonators, Laser & Photonics Rev. 6 (2012) 47 - 73.
- [2] Y, Shih, Quantum imaging, IEEE Journal of Selected Topics in Quantum Electronics 13 no. 4, (2007) 1016 1030.
- [3] M. Wang, *et al.*, Fabrication of high-*Q* microresonators in dielectric materials using a femtosecond laser: Principle and applications, Optics Communications 395 (2017) 249 260.
- [4] H. Fan, *et al.*, Graphene-supported plasmonic whispering-gallery mode in a metalcoated microcavity for sensing application with ultrahigh sensitivity, Optics Communications 410 (2018) 668 - 673.
- [5] D. G. Rabus, Integrated ring resonators: The compendium, Springer (2007), p. 4.



ประวัติผู้วิจัย

ดร.ชัชวาล ศรีภักดี สำเร็จการศึกษาระดับปริญญาตรีจากวิทยาลัยครูนครราชสีมา วุฒิ การศึกษา ค.บ. (ฟิสิกส์) พ.ศ. 2536 สำเร็จการศึกษาระดับปริญญาโทจากจุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย วุฒิ การศึกษา วท.ม. (ฟิสิกส์) พ.ศ. 2542 และสำเร็จการศึกษาระดับปริญญาเอกจากสถาบันเทคโนโลยีพระ จอมเกล้าเจ้าคุณทหารลาดกระบัง วุฒิการศึกษา ปร.ด (ฟิสิกส์ประยุกต์) พ.ศ. 2550 ปัจจุบันรับราชการ ตำแหน่งอาจารย์ สังกัดกลุ่มวิชาฟิสิกส์ สาขาวิชาวิทยาศาสตร์ คณะวิทยาศาสตร์และเทคโนโลยี มหาวิทยาลัยเทคโนโลยีราชมงคลพระนคร ดร.ชัชวาล ศรีภักดี มีความสนใจในหัวข้อการวิจัยทางด้าน ฟิสิกส์เกี่ยวกับสารสนเทศเชิงควอนตัม ทัศนศาสตร์เชิงควอนตัม วัสดุเชิงแสงระดับไมครอน การจำลอง สถานการณ์ โดยมีผลงานวิจัยได้รับการตีพิมพ์ระดับนานาชาติมากกว่า 10 เรื่อง

